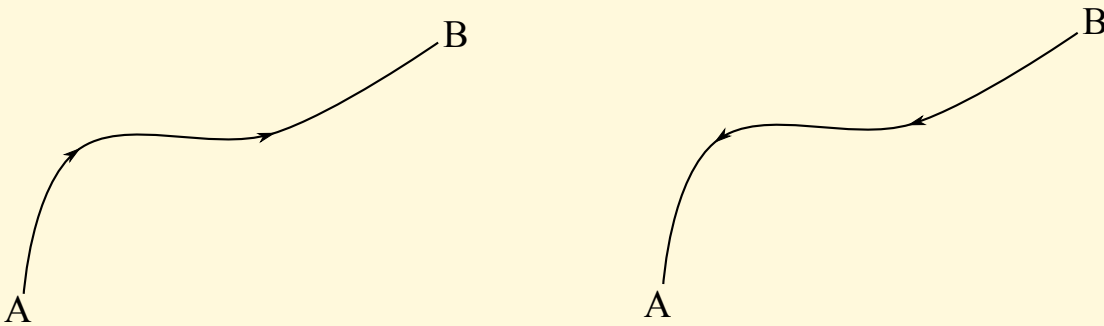


## §11.3 向量场在曲线上的积分

### 11.3.1 曲线的定向

设空间中一条曲线  $L$  的两个端点为  $A$  和  $B$ . 若为  $L$  指定一个运动的方向从  $A$  到  $B$ , 或从  $B$  到  $A$ , 则  $L$  就成为一条有向曲线. 方向指定为从  $A$  到  $B$  时,  $A$  称为起点,  $B$  称为终点. 反之, 方向指定为从  $B$  到  $A$  时,  $B$  称为起点,  $A$  称为终点. 确定了一个方向为正向时, 相反的方向就为负向.

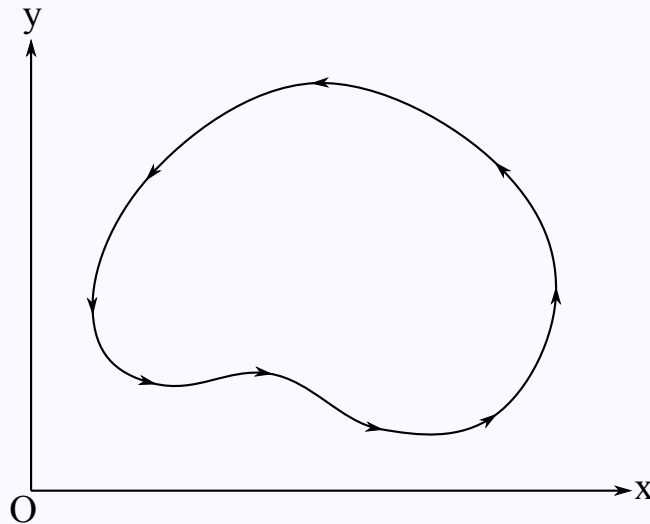


当  $L$  有一个参数表示时

$$L: \vec{r}(t) = (x(t), y(t), z(t)), \alpha \leq t \leq \beta$$

$L$  就有一个自然的方向, 即参数增加的方向. 此时  $\vec{r}(\alpha)$  为起点,  $\vec{r}(\beta)$  为终点. 通常将此方向作为正向. 如果  $\vec{r}(t)$  是连续可微的, 且  $\vec{r}'(t)$  不为零向量, 那么称  $\vec{r}(t)$  称为光滑曲线. 这时,  $\vec{r}'(t)$  就表示参数增加的方向.

如果  $L$  为  $Oxy$  平面上一条 Jordan 闭曲线, 则习惯上将逆时针方向作为正向. 此时, 在曲线上行走时, 曲线所围的区域在行人的左边.



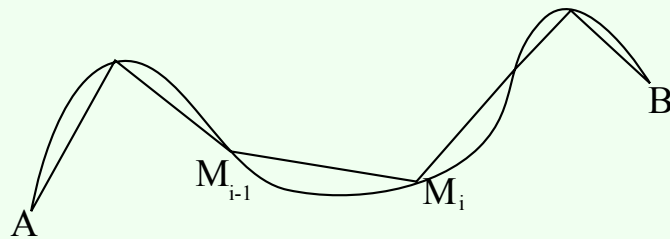
### 11.3.2 第二型曲线积分

设空间中有一个力场  $\vec{F} = (P, Q, R)$ . 求质点在  $\vec{F}$  的作用下沿曲线  $L$  从一端  $A$  运动到另一端  $B$  所做的功.

在  $L$  上从  $A$  到  $B$  顺序取分点  $A = M_0, M_1, \dots, M_n = B$ . 小曲线段  $L_i = \overbrace{M_{i-1}M_i}$  可近似看成有向直线段  $\overline{M_{i-1}M_i} = \Delta\vec{r}_i$ . 在  $L_i$  上  $\vec{F}$  近似于一个常力  $\vec{F}_i$ . 这样, 质点在  $L_i$  运动所做的功近似等于

$$\sum_{i=1}^n \vec{F}_i \cdot \Delta\vec{r}_i.$$

当分割无限加密时, 若上述和式有极限, 则此极限就是质点沿曲线  $L$  从一端  $A$  运动到另一端  $B$  所做的功.



**定义 1** 设  $\vec{F} = (P, Q, R)$  是空间区域  $D$  中一个向量场.  $L$  是  $D$  中一条可求长的有向曲线, 起点为  $A$  终点为  $B$ . 在  $L$  上依次从  $A$  到  $B$  的方向顺序取点  $\{\vec{r}_i : i = 0, 1, \dots, n\}$  使得  $\vec{r}_0 = A, \vec{r}_n = B$ . 令

$$\Delta\vec{r}_i = \vec{r}_i - \vec{r}_{i-1}, \quad i = 1, 2, \dots, n, \quad \|T\| = \max_{1 \leq i \leq n} |\Delta\vec{r}_i|.$$

如果对于弧段  $\widehat{r_{i-1}r_i}$  上任取的点  $\xi_i$ , 极限

$$\lim_{\|T\| \rightarrow 0} \sum_{i=1}^n \vec{F}(\xi_i) \cdot \Delta\vec{r}_i$$

为一个固定的数, 则将此数记为

$$\int_L \vec{F} \cdot d\vec{r} \quad (11.1)$$

称为向量场  $\vec{F}$  沿有向曲线  $L$  的**第二型曲线积分**.

若  $L$  是有向封闭曲线, 则上面的积分也称为向量场  $\vec{F}$  沿环路  $L$  的**环量**, 常用  $\oint_L \vec{F} \cdot d\vec{r}$  表示.

设  $\vec{r} = (x, y, z)$ , 则  $d\vec{r} = (dx, dy, dz)$ . 于是第二型曲线积分也常表示为

$$\int_L Pdx + Qdy + Rdz. \quad (11.2)$$

**定理 1** 设有区域  $D \subset \mathbb{R}^3$ , 连续向量场  $\vec{F} : D \rightarrow \mathbb{R}^3$ . 又设  $L \subset D$  是一条有向光滑曲线, 其参数方程为  $\vec{r} = \vec{r}(t)$ ,  $\alpha \leq t \leq \beta$ , 并且参数增加的方向为  $L$  的方向, 则有

$$\int_L \vec{F} \cdot d\vec{r} = \int_{\alpha}^{\beta} (\vec{F} \circ \vec{r}) \cdot \vec{r}'(t) dt. \quad (11.3)$$

若  $\vec{F} = (P, Q, R)$ ,  $\vec{r}(t) = (x(t), y(t), z(t))$ , 则

$$\int_L \vec{F} \cdot d\vec{r} = \int_{\alpha}^{\beta} \left( P(x(t), y(t), z(t))x'(t) + Q(x(t), y(t), z(t))y'(t) + R(x(t), y(t), z(t))z'(t) \right) dt. \quad (11.4)$$

**证明** 令  $\vec{r}(t) = (x(t), y(t), z(t))$ ,  $\vec{F} = (P, Q, R)$ . 设定义中的点列  $\{\vec{r}_i\}$  为  $\{\vec{r}(t_i)\}$ ,  $\alpha = t_0 < t_1 < \cdots < t_n = \beta$ . 弧段  $\widehat{r_{i-1}r_i}$  上的点  $\xi_i = \vec{r}(\tau_i)$ ,  $t_{i-1} \leq \tau_i \leq t_i$ . 因此

$$\begin{aligned} \sum_{i=1}^n \vec{F}(\xi_i) \cdot \Delta \vec{r}_i &= \sum_{i=1}^n \vec{F}(\vec{r}(\tau_i)) \cdot (\vec{r}(t_i) - \vec{r}(t_{i-1})) \\ &= \sum_{i=1}^n P(\vec{r}(\tau_i))(x(t_i) - x(t_{i-1})) + \sum_{i=1}^n Q(\vec{r}(\tau_i))(y(t_i) - y(t_{i-1})) \\ &\quad + \sum_{i=1}^n R(\vec{r}(\tau_i))(z(t_i) - z(t_{i-1})). \end{aligned}$$

由微分中值定理, 存在  $\lambda_i, \mu_i, \nu_i \in [t_{i-1}, t_i]$  使得

$$x(t_i) - x(t_{i-1}) = x'(\lambda_i)\Delta t_i,$$

$$y(t_i) - y(t_{i-1}) = y'(\mu_i)\Delta t_i,$$

$$z(t_i) - z(t_{i-1}) = z'(\nu_i)\Delta t_i,$$

因此

$$\begin{aligned} \sum_{i=1}^n \vec{F}(\xi_i) \cdot \Delta \vec{r}_i &= \sum_{i=1}^n P(\vec{r}(\tau_i)) x'(\lambda_i) \Delta t_i + \sum_{i=1}^n Q(\vec{r}(\tau_i)) y'(\mu_i) \Delta t_i \\ &\quad + \sum_{i=1}^n R(\vec{r}(\tau_i)) z'(\nu_i) \Delta t_i. \end{aligned}$$

令  $\max_i |\Delta t_i| \rightarrow 0$ , 就得到

$$\begin{aligned} \int_L \vec{F} \cdot d\vec{r} &= \int_{\alpha}^{\beta} \left( P(x(t), y(t), z(t)) x'(t) \right. \\ &\quad \left. + Q(x(t), y(t), z(t)) y'(t) + R(x(t), y(t), z(t)) z'(t) \right) dt. \end{aligned}$$

注意, 对于形如  $\int_L P dx$  的积分, 应该理解成是一个特殊的向量场  $\vec{F} = (P, 0, 0)$  的第二型曲线积分, 而不是通常的定积分, 这里的  $dx$  是有向弧长元在  $x$  轴的投影. 其他情形类似.

第二型曲线积分具有以下性质:

1) **线性**: 即若  $\vec{F} = c_1\vec{F}_1 + c_2\vec{F}_2$ , 则有

$$\int_L \vec{F} \cdot d\vec{r} = c_1 \int_L \vec{F}_1 \cdot d\vec{r} + c_2 \int_L \vec{F}_2 \cdot d\vec{r}.$$

特别, 当  $\vec{F}_1 = P\vec{i}$ ,  $\vec{F}_2 = Q\vec{j}$ ,  $\vec{F}_3 = R\vec{k}$  时,  $\vec{F} = \vec{F}_1 + \vec{F}_2 + \vec{F}_3 = P\vec{i} + Q\vec{j} + R\vec{k}$ .

因此

$$\begin{aligned} \int_L \vec{F} \cdot d\vec{r} &= \int_L Pdx + Qdy + Rdz \\ &= \int_L Pdx + \int_L Qdy + \int_L Rdz \end{aligned}$$

2) **对积分曲线的可加性**: 若  $L_{AC}$  是由  $L_{AB}$  和  $L_{BC}$  连接而成的, 则有

$$\int_{L_{AC}} \vec{F} \cdot d\vec{r} = \int_{L_{AB}} \vec{F} \cdot d\vec{r} + \int_{L_{BC}} \vec{F} \cdot d\vec{r}.$$

所以对于逐段光滑的曲线, 可以分段进行积分.

3) **积分的方向性**:  $\int_{L_{AB}} \vec{F} \cdot d\vec{r} = - \int_{L_{BA}} \vec{F} \cdot d\vec{r}.$



**例 1** 计算曲线积分  $\int_L xydx + x^2dy$ ,  $L$  是三角形  $OAB$  的正向周界, 其中  $A = (1, 2)$ ,  $B = (0, 2)$ .

$$\text{解 } \int_L xydx + x^2dy = \left( \int_{L_1} + \int_{L_2} + \int_{L_3} \right) xydx + x^2dy.$$

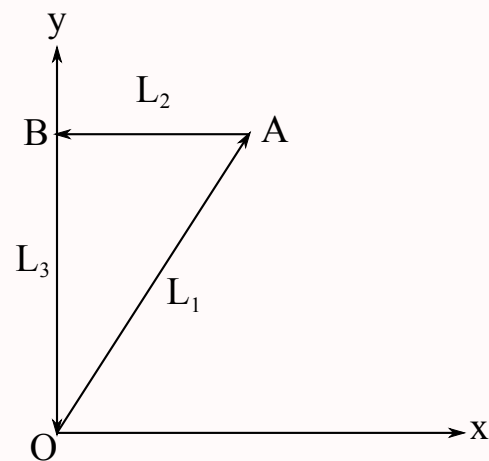
$$\int_{L_1} xydx + x^2dy = \int_0^1 (t \cdot 2t + 2t^2)dt = 4 \int_0^1 t^2dt = \frac{4}{3}$$

$$\int_{L_2} xydx + x^2dy = -2 \int_0^1 (1 - t)dt = -1,$$

$$\int_{L_3} xydx + x^2dy = 0$$

所以

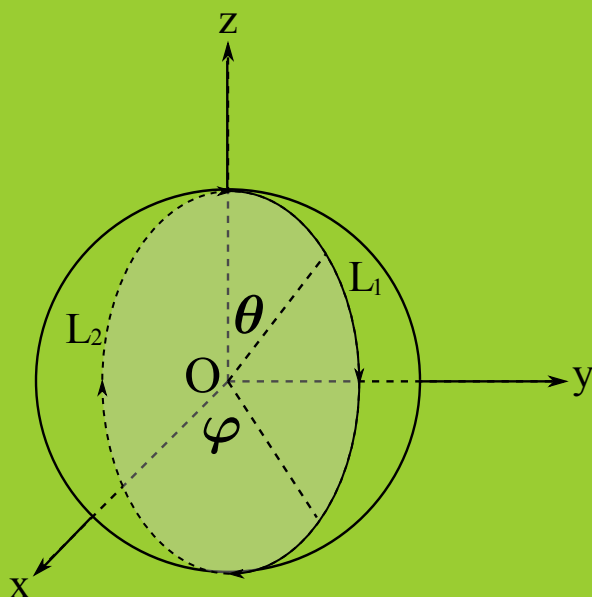
$$\int_L xydx + x^2dy = \frac{4}{3} - 1 = \frac{1}{3}.$$



## 例 2 计算曲线积分

$$I = \int_L (y - z)dx + (z - x)dy + (x - y)dz,$$

其中  $L$  是球面  $x^2 + y^2 + z^2 = R^2$  与平面  $y = x \tan \alpha$  的交线, 方向为从  $x$  轴正向看去为顺时针,  $0 < \alpha < \frac{\pi}{2}$ .



解 因为球面的参数方程是

$$x = R \sin \theta \cos \varphi, \quad y = R \sin \theta \sin \varphi, \quad z = R \cos \theta, \quad \begin{array}{l} 0 \leq \theta \leq \pi \\ 0 \leq \varphi \leq 2\pi. \end{array}$$

由于  $L$  在球面上又在平面  $y = x \tan \alpha$  上, 所以

$$\tan \varphi = \tan \alpha, \quad \text{即, } \varphi = \alpha \text{ 或 } \varphi = \pi + \alpha.$$

如图  $L_1$  和  $L_2$  的方程分别为

$$x = R \sin \theta \cos \alpha, \quad y = R \sin \theta \sin \alpha, \quad z = R \cos \theta, \quad 0 \leq \theta \leq \pi.$$

$$x = -R \sin \theta \cos \alpha, \quad y = -R \sin \theta \sin \alpha, \quad z = -R \cos \theta, \quad 0 \leq \theta \leq \pi.$$

于是  $L$  的方程可表示为

$$x = R \sin \theta \cos \alpha, \quad y = R \sin \theta \sin \alpha, \quad z = R \cos \theta, \quad 0 \leq \theta \leq 2\pi.$$

于是有

$$\begin{aligned} I &= \int_0^{2\pi} \left[ (R \sin \theta \sin \alpha - R \cos \theta)(R \cos \theta \cos \alpha) \right. \\ &\quad + (R \cos \theta - R \sin \theta \cos \alpha)(R \cos \theta \sin \alpha) \\ &\quad \left. + (R \sin \theta \cos \alpha - R \sin \theta \sin \alpha)(-R \sin \theta) \right] d\theta \\ &= R^2 \int_0^{2\pi} (\sin \alpha - \cos \alpha) d\theta \\ &= 2\pi(\sin \alpha - \cos \alpha)R^2. \end{aligned}$$

**例 3** 设在力场  $\vec{F} = (y, -x, z)$  的作用下, 质点从  $A(R, 0, 0)$  沿圆柱螺旋线  $L: x = R \cos t, y = R \sin t, z = kt$  ( $0 \leq t \leq 2\pi$ ) 运动到  $B(R, 0, 2\pi k)$ . 求力场  $\vec{F}$  对质点所做的功.

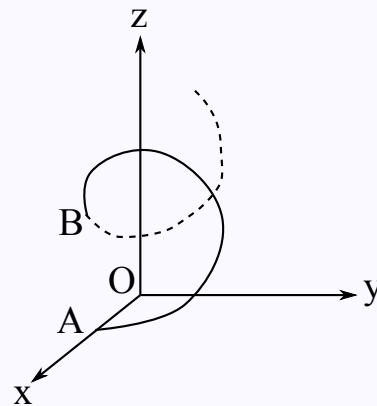
**解**  $A$  对应参数  $t = 0$ ,  $B$  对应参数  $t = 2\pi$ .

$$\vec{r}(t) = (R \cos t, R \sin t, kt), \quad \vec{r}'(t) = (-R \sin t, R \cos t, k).$$

$$\begin{aligned} \text{功} &= \int_0^{2\pi} (R \sin t, -R \cos t, kt) \cdot (-R \sin t, R \cos t, k) dt \\ &= \int_0^{2\pi} (k^2 t - R^2) dt = \frac{1}{2} k^2 (2\pi)^2 - 2\pi R^2 \\ &= 2\pi(\pi k^2 - R^2). \end{aligned}$$

沿直线从  $A$  运动到  $B$  所做的功为

$$\int_{\vec{AB}} \vec{F} \cdot d\vec{r} = \int_0^{2\pi k} z dz = 2\pi^2 k^2.$$

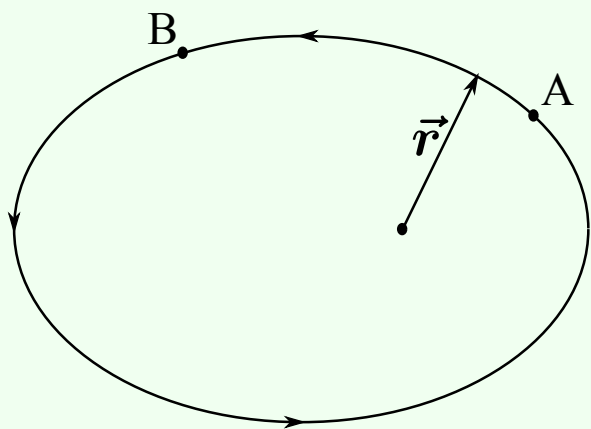


**例 4** 当地球在其轨道上从  $A$  运动到  $B$  时, 求太阳对地球的引力所做的功.

**解** 根据万有引力定律, 太阳对地球的引力为

$$\vec{F} = -k \frac{mM}{r^3} \vec{r},$$

其中  $m$  是地球的质量,  $M$  是太阳的质量,  $k$  是引力常数,  $\vec{r}$  是从太阳指向地球的向量,  $r = |\vec{r}|$ .



设轨道  $L_{AB}$  的参数方程为  $\vec{r} = \vec{r}(t)$ ,  $\alpha \leq t \leq \beta$ ,  $\vec{r}(\alpha) = A$ ,  $\vec{r}(\beta) = B$ .

$$\begin{aligned}
 \text{功} &= \int_{L_{AB}} \vec{F} \cdot d\vec{r} = -kmM \int_{L_{AB}} \frac{\vec{r}}{r^3} \cdot d\vec{r} \\
 &= -kmM \int_{\alpha}^{\beta} \frac{\vec{r}(t)}{r^3} \cdot \vec{r}'(t) dt \\
 &= -kmM \int_{\alpha}^{\beta} \frac{1}{2} \frac{(\vec{r} \cdot \vec{r})'}{r^3} dt \\
 &= -kmM \int_{\alpha}^{\beta} \frac{1}{2} \frac{(r^2(t))'}{r^3} dt \\
 &= -kmM \int_{\alpha}^{\beta} \frac{r'(t)}{r^2} dt \\
 &= kmM \int_{\alpha}^{\beta} \left( \frac{1}{r(t)} \right)' dt \\
 &= kmM \left( \frac{1}{r_B} - \frac{1}{r_A} \right).
 \end{aligned}$$