

能量信号 { 相关运算  
功率信号 {

Ch2

信号的基本运算:

数乘  $y(t) = \alpha x(t)$

相加  $y(t) = x_1(t) + x_2(t)$

相乘  $y(t) = x_1(t) x_2(t)$

微分  $y(t) = x'(t) = \frac{dx(t)}{dt}$

差分 (前)  $y[n] = \Delta x[n] = x[n] - x[n+1]$   
(后)  $\nabla x[n] = -x[n+1] + x[n]$

积分  $X(k)(t) = \int_{-\infty}^t x(\tau) d\tau$

累加  $\sum_{k=-\infty}^n x[k] = \int_0^{\infty} x(t-\tau) d\tau$

取模  $|x(t)| = \sqrt{x(t)x^*(t)}$

自变量变换 时移 (-右+左)  $x(t-t_0)$

反转  $x(-t-t_0)$

展宽  $x(\frac{t}{a}-t_0)$ , 压缩  $x(at-t_0)$

插零  $x_b[n]$  抽取  $x[n]$

$u(t) = \begin{cases} 1 & t > 0 \\ 0 & t < 0 \end{cases}$   $u[n] = \begin{cases} 1 & n \geq 0 \\ 0 & n < 0 \end{cases}$

$\int_{-\infty}^{\infty} \delta(t) dt = 1$   $\delta(t) = \begin{cases} 1, n=0 \\ 0, n \neq 0 \end{cases}$

$\int_{-\infty}^{\infty} x(t) \delta(t-t_0) dt = x(t_0)$   
 $\int_{-\infty}^{\infty} u(t) \delta(t) dt = \int_{-\infty}^t \delta(\tau) d\tau$   
 $\delta(t) = \frac{d}{dt} u(t)$   
 $x[n] \delta[n-n_0] = x[n_0] \delta[n-n_0]$   
 $\sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta[k] = \sum_{k=-\infty}^n \delta[k] = \sum_{k=-\infty}^n \delta[k]$   
 $u[n] = \sum_{k=0}^n \delta[n-k] = \sum_{k=-\infty}^n \delta[k]$   
 $\delta[n] = u[n] - u[n-1]$   $n=1, \delta[n]=0$

(复) 正弦信号  $e^{j\omega t}$   $e^{j\Omega n}$   $\Omega + 2k\pi$  都是  
 $T = \frac{2\pi}{|\omega|}$   $\frac{\Omega}{2\pi} = \frac{m}{N} \Rightarrow T = N$  相同的

基波周期 - min  $\tilde{x}(t) = \sum_{l=-\infty}^{\infty} x_0(t-lT)$   
 $X_e[n] = \frac{x[n] + x[-n]}{2}$   $X_o[n] = \frac{x[n] - x[-n]}{2}$   
 $X_r[n] = \frac{x[n] + x^*[n]}{2}$   $X_i[n] = \frac{x[n] - x^*[n]}{2}$

一般复指数信号  $x(t) = Ce^{st} = |C|e^{\sigma t} [\cos(\omega t + \varphi) + j \sin(\omega t + \varphi)]$

$\|x(t)\|_1 = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T |x(t)| dt$   
 $= \int_{-\infty}^{\infty} |x(t)| dt$

$\|x(t)\|_2 = \sqrt{\int_{-\infty}^{\infty} |x(t)|^2 dt} \Rightarrow E_x = (\|x(t)\|_2)^2$  能量 [瓦特]

$P_x = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T |x(t)|^2 dt = \|x(t)\|_2^2$  功率 [瓦特]

相关系数  $\rho_{12} = \frac{\int_{t_1}^{t_2} x_1 x_2^* dt}{\sqrt{\int_{t_1}^{t_2} |x_1|^2 dt} \sqrt{\int_{t_1}^{t_2} |x_2|^2 dt}}$

完全线性相关  $\rho_{12} = \pm 1$   
无  $0$

互相关  $R_{xy}(\tau) = \int_{-\infty}^{\infty} x(t+\tau) y^*(t) dt = X(\tau) * Y^*(\tau)$   
(能量信号)  $\int_{-\infty}^{\infty} x(t) y^*(t-\tau) dt = X(\tau) * Y^*(\tau)$

自相关  $R_x(\tau) = \int_{-\infty}^{\infty} x(t) x^*(t-\tau) dt$   $\frac{1}{2T} \int_{-T}^T$   
 $\tilde{R}_x(\tau) = \frac{1}{T} \int_{\langle T \rangle} \tilde{x}(t+\tau) \tilde{x}^*(t) dt$  (周期信号)

$R_{xy}[m] = \lim_{N \rightarrow \infty} \frac{1}{2N+1} \sum_{n=-N}^N x[n+m] y^*[n]$   $\sum_{n=-\infty}^{\infty} x[n+m] y^*[n]$   
 $= \lim_{N \rightarrow \infty} \frac{1}{2N+1} \sum_{n=-N}^N x[n] y^*[n-m]$

记忆同一时刻  $y(t) = f(x(t))$  非因果  
(因果) 当前 & 从前  $y(t) = f(x(t-\tau), \tau \geq 0)$  找  $x(k)$   
稳定  $x[n]$  有界  $\Rightarrow y[n]$  有界  $k(t) > t$

可逆 不同  $x$ , 不同  $y$  非可逆  $x$  对  $y$   
时不变 先时移 = 后时移  $x_1 \rightarrow y_1, x_2 \rightarrow y_2, \alpha x_1 \rightarrow \alpha y_1$   
线性 可加 & 齐次  $0 \rightarrow 0$   $(x_1+x_2) \rightarrow (y_1+y_2)$

Ch3  $x[n] = \sum_{k=-\infty}^{\infty} x[k] \delta[n-k] = x[n] * \delta[n]$   
 $y[n] = x[n] * h[n] = \sum_{k=-\infty}^{\infty} x[k] h[n-k]$

$x(t) = \int_{-\infty}^{\infty} x(\tau) \delta(t-\tau) d\tau$   
 $y(t) = \int_{-\infty}^{\infty} x(\tau) h(t-\tau) d\tau$

直接计算 图解 & 解析 (积分上下限)  
性质 交换 分配 结合  $x * h = x * \int_{t_1}^{t_2} h$   
 $x(t-t_0) = x(t) * \delta(t-t_0)$   
 $x(t-t_0) * h(t) = x(t) * h(t-t_0) = y(t-t_0)$

微分  $(x * h)' = x' * h = x * h'$   
积分  $\int_{-\infty}^t x * h dt = x * \int_{-\infty}^t h dt = \int_{-\infty}^t x dt * h$

$y(t) = x(t) * f(t) \Rightarrow$  LTI 系统,  $f(t) = h(t)$   
记忆:  $t \neq 0, h(t) = 0$  无记忆  
因果:  $t < 0, h(t) = 0$

稳定:  $\int_{-\infty}^{\infty} |h(t)| dt, \sum_{n=-\infty}^{\infty} |h[n]| < \infty$   
可逆:  $\lim_{t \rightarrow \infty} h(t) * h(t) = \delta(t)$ , 求  $\lim_{t \rightarrow \infty} h(t)$

级联  $h(t) = h_1(t) * h_2(t)$  并联  $h_1(t) + h_2(t)$   
积分:  $x(t) = \int_{-\infty}^t x(\tau) u(t-\tau) d\tau$   $y(t) = x(t) * s(t)$   
 $x[n] = \sum_{k=-\infty}^n (x[k] - x[k-1]) u[n-k]$   
 $y[n] = \Delta x[n] * s[n]$

$h[n] \& s[n]$   $s(t) = u(t) * h(t)$   
 $y(t) = x'(t) * s(t) = x(t) * s'(t)$   
 $= x(t) * h(t) \Rightarrow h(t) = s'(t)$

模方可积 非模方可积 但极限存在  
等比数列求和  $\frac{a_1(1-q^n)}{1-q}$



$$\sum_{k=0}^N a_k y_{zi}^{(k)}(t) = 0$$

$$y_{zi}^{(k)}[-k] = C_k$$

$$k=1, 2, \dots, N$$

- 1° 特征方程
- 特征根
- 齐次解  $y_H$
- 2° 输入和入关系
- 特解形式
- 代入方程解系数
- 3°  $y_p + y_H$
- 代入边界条件

微分方程  $\sum_{k=0}^N a_k y^{(k)}(t) = \sum_{k=0}^M b_k x^{(k)}(t)$

差分方程  $\sum_{k=0}^N a_k y[n-k] = \sum_{k=0}^M b_k x[n-k]$

分段考虑  
代入LODE解系数

$$e^{\alpha t}$$

$$\sum_{k=0}^L E_k t^k e^{\alpha t}$$

$\alpha = \lambda_i$   
为  $\sigma_i$  重根

$$\sum_{m=0}^{(\sigma_i-1)} P_m t^m e^{\alpha t}$$

① LODE 解法: 附加条件  $y^{(k)}(t_0) = C_k$

特解:  $x(t) \rightarrow y_p(t)$  形式  $t$  到重数

齐次解 = 特征方程, (Step 1)

对 0, 重根  $\lambda_1, A_1 e^{\lambda_1 t} + A_2 t e^{\lambda_1 t}$

$t$  到重数 - 1 + ... +  $A_{\sigma_i} t^{\sigma_i-1} e^{\lambda_1 t}$

(离散: 递推伪装)

后推:  $y[n] = \frac{1}{a_0} \left( \sum_{k=0}^M b_k x[n-k] - \sum_{k=1}^N a_k y[n-k] \right)$  求给定条件之后的

前推:  $y[n-N] = \frac{1}{a_N} \left( \sum_{k=0}^M b_k x[n-k] - \sum_{k=0}^{N-1} a_k y[n-k] \right)$  求给定条件之前的

② ZS + ZI 解法: 初始条件  $y^{(k)}(0^+) = C_k, y[k] = C_k, k=0, 1, \dots, N-1$

1°  $\sum_{k=0}^N a_k y_{zi}^{(k)}(t) = 0$

2°  $\sum_{k=0}^N a_k y_{zs}^{(k)}(t) = \sum_{k=0}^M b_k x^{(k)}(t)$

$y_{zi}^{(k)}(0^-) = C_k$  起始终条件

$y_{zs}^{(k)}(0^-) = 0$  零起始终条件

给起始终条件导数阶数  $0 \sim (N-1)$

方程中最高阶  $N$  为  $y$  导数的最高阶数

换为初始条件

$(N-1)$  阶导数才非 0

最大一个  $h_2[0]$  才非 0

$h_2[0] = \frac{1}{a_0}, h_2[-k] = 0, k=1, 2, \dots, N-1$

2-1  $h_1(t) = \sum_{k=0}^M b_k \delta^{(k)}(t)$

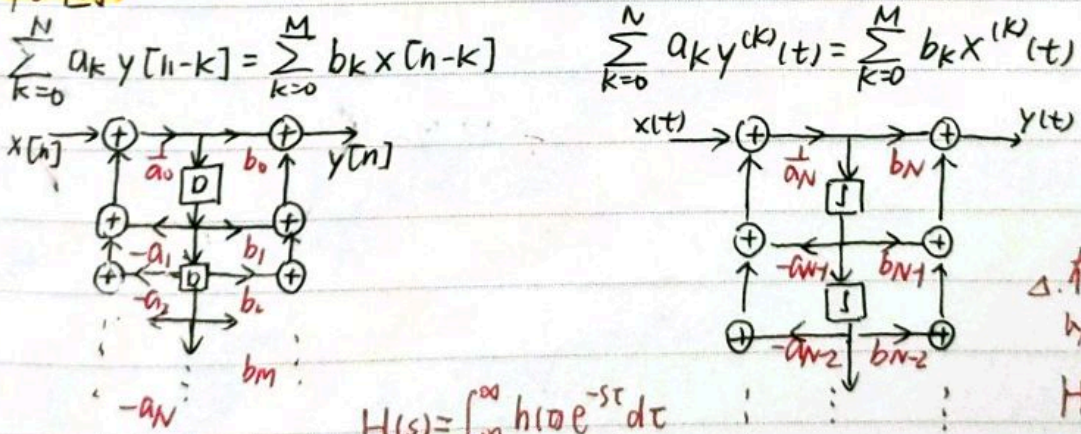
$\sum_{k=0}^N a_k h_2^{(k)}(t) = \delta(t)$

$h_2^{(k)}(0^-) = 0, k=0, 1, \dots, N-1$

$\Rightarrow h_2^{(N-1)}(0^+) = \frac{1}{a_N}, h_2^{(k)}(0^+) = 0, k=0, 1, \dots, N-2$

$\sum_{k=0}^N a_k h_2^{(k)}(t) = 0, t > 0$

③ 框图



在卷积式里把输入信号以外的提出来

$$H(z) = \sum_{k=0}^{\infty} h[k] z^{-k}$$

$$H(e^{j\Omega}) = \sum_{k=0}^{\infty} h[k] e^{-j\Omega k}$$

$x(t) = e^{st} \rightarrow y(t) = H(s) e^{st}$  系统函数 特征值

$x[n] = z^n \rightarrow y[n] = H(z) z^n$

特征函数 线性变换后不变

$x(t) = e^{j\omega t} \rightarrow H(j\omega) e^{j\omega t}$

$x[n] = e^{j\Omega n} \rightarrow H(e^{j\Omega}) e^{j\Omega n}$

$x(t) = \sum_k a_k e^{s_k t}, x[n] = \sum_k a_k z_k^n$

$y(t) = \sum_k a_k H(s_k) e^{s_k t}, y[n] = \sum_k a_k H(z_k) z_k^n$

$H(z) \times H_2(z) = 1$  逆系统的系统函数关系

求特征值  $h(t) * \phi(t) = A \phi(t)$



频域表示法

1. 对复指数信号的响应

$e^{st} * h(t) = e^{st} H(s)$

$H(s) = \int_{-\infty}^{+\infty} h(\tau) e^{-s\tau} d\tau$  (Lap)

$e^{j\omega t} * h(t) = e^{j\omega t} H(j\omega)$

$H(j\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} h(\tau) e^{-j\omega\tau} d\tau$  (F)

完备正交基  $e^{j\omega t}$

$z^n * h[n] = z^n H(z)$

$e^{j\Omega n} * h[n] = e^{j\Omega n} \tilde{H}(\Omega)$

2. CFS & DFS 周期函数 频  $\rightarrow$  时 正

CFS:  $\tilde{x}(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} F_k e^{j k \omega_0 t}$ ,  $\omega_0 = \frac{2\pi}{T}$

DFS:  $\tilde{x}[n] = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \tilde{F}_k e^{j k \omega_0 n}$ ,  $\omega_0 = \frac{2\pi}{N}$

$\tilde{F}_k = \frac{1}{N} \sum_{n=0}^{N-1} \tilde{x}[n] e^{-j k \omega_0 n}$

条件: C. 周期函数, 有限能量, 有限不连续

D.  $\tilde{x}[n]$  在  $\langle N \rangle$  内周期函数

2° eg:  $\tilde{x}(t) = \sum_{l=-\infty}^{+\infty} r_c(t-lT)$

$F_k = \frac{\tau}{T} \text{Sa}(\frac{k\omega_0\tau}{2})$

$\tilde{x}[n] = \sum_{l=-\infty}^{+\infty} r[n-lN]$

$\tilde{F}_k = \frac{1}{N} \text{Sad}(\frac{k\Omega_0}{2}, 2N_1+1)$

周期长  $T$ , 有值  $\tau$

周期  $N$ , 有值  $N_1+1$

无奇杂各不相同 间隔为  $\omega_0 / \Omega_0$

D 2 $\pi$  为周期 以  $\omega / \Omega$  为横轴

4° steps

① Fourier 展开

② 不同谐波分量乘不同倍数  $H(k\omega_0) / \tilde{H}(k\Omega_0)$

③ 线性整合

LT 系统对周期信号

频域上离散  $\leftarrow$  时域上周期 CFS DFS

时域上离散  $\rightarrow$  频域上周期 DFS DTFT

实信号 | 幅频响应偶

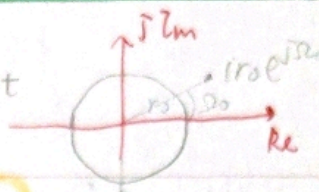
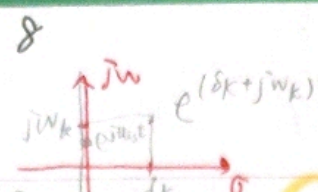
直流  $\rightarrow$  频域上  $\omega / \Omega = 0 / 2k\pi$

$F_k = |F_k| e^{j\theta_k}$

$h(t) = \frac{1}{\pi} \text{Sa}(\frac{\pi t}{T})$

$H(\omega) = \begin{cases} 1, & |\omega| \leq W \\ 0, & |\omega| > W \end{cases}$

低通滤波



$\text{Sa}(x) = \frac{\sin x}{x}$   
 $\text{Sad}(x, m) = \frac{\sin mx}{\sin x}$

3. CFT & DTFT 非周期函数  $\rightarrow$  模子积

1° Def: 周期延拓  $\tilde{f}(t) = \sum_{l=-\infty}^{+\infty} f(t-lT)$ ,  $T \rightarrow \infty$  即  $\{ \}$

$F(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) e^{-j\omega t} dt$

$\tilde{F}(\Omega) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} f[n] e^{-j\Omega n}$

$f(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} F(\omega) e^{j\omega t} d\omega$  (CFT)

$f[n] = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \tilde{F}(\Omega) e^{j\Omega n} d\Omega$  (DTFT)

$e^{-at} u(t) \leftrightarrow \frac{1}{a+j\omega}, \text{Re}\{a\} > 0$

$a^n u[n] \leftrightarrow \frac{1}{1-ae^{-j\Omega}}, 0 < |a| < 1$

$r_c(t) = \begin{cases} 1, & |t| < \tau/2 \\ 0, & |t| \geq \tau/2 \end{cases} \leftrightarrow \tau \text{Sa}(\frac{\omega\tau}{2})$

$r_{NH}[n] = \begin{cases} 1, & |n| \leq N_1 \\ 0, & |n| > N_1 \end{cases} \leftrightarrow \text{Sad}(\frac{\Omega}{2}, 2N_1+1)$

$\delta(t) \leftrightarrow 1$ ,  $\delta[n] \leftrightarrow 1$

$y(t) = x(t) * h(t) \rightarrow Y(\omega) = X(\omega) H(\omega)$

$y[n] = x[n] * h[n] \rightarrow Y(\Omega) = \tilde{X}(\Omega) \tilde{H}(\Omega)$

① 频域冲激函数  $1 \rightarrow 2\pi\delta(\omega)$

$e^{j\omega_0 t} \leftrightarrow 2\pi\delta(\omega-\omega_0)$

$e^{j\Omega_0 n} \leftrightarrow 2\pi \sum_{m=-\infty}^{+\infty} \delta(\Omega-\Omega_0-2m\pi)$

② 周期函数的 Fourier 变换

1° 求 CFS/DFS 系数  $F_k / \tilde{F}_k$

$F\{\tilde{x}(t)\} = F\{\sum_{k=-\infty}^{+\infty} F_k e^{j k \omega_0 t}\} = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} F_k F\{e^{j k \omega_0 t}\}$

$= 2\pi \sum_{k=-\infty}^{+\infty} F_k \delta(\omega - k\omega_0)$

$F\{\tilde{x}[n]\} = 2\pi \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \tilde{F}_k \delta(\Omega - k\Omega_0)$

③ 典型  $h(t)$   $h[n]$

$\delta(t)$  高通滤波  $u(t)$  低通滤波

$\Delta\delta[n]$  高通滤波  $w[n]$  低通滤波

$\delta^{(k)}(t) \leftrightarrow (j\omega)^k$

$\Delta k \delta[n] \leftrightarrow (1-e^{-j\Omega})^k$

$u(t) \leftrightarrow \pi\delta(\omega) + \frac{1}{j\omega}$

$u[n] \leftrightarrow \frac{1}{1-e^{-j\Omega}} + \pi \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \delta(\Omega-2k\pi)$

$\tilde{J}(t) \rightarrow \omega_0 \tilde{\omega}(\omega)$

$\tilde{S}[n] \rightarrow \Omega_0 \tilde{\Omega}(\Omega)$

$h[n] = \frac{W}{\pi} \text{Sa}(Wn)$

$H(\omega) = \begin{cases} 1, & |\omega| \leq W \\ 0, & |\omega| > W \end{cases}$

$h(t) = \frac{1}{2} \text{Sa}(\frac{\pi t}{T}) = \frac{1}{2\pi} \int_{-W}^{+W} e^{j\omega t} d\omega$

$H(\omega) = \begin{cases} 1, & |\omega| \leq W \\ 0, & |\omega| > W \end{cases}$

低通滤波

三角函数拆出来  $\leftrightarrow \delta$

把原本来  $e^{-}$  换成  $\delta$  曲线变成冲激箭头



5. Laplace 变换 Z 变换

$F(s) = \int_{-\infty}^{\infty} f(t)e^{-st} dt, s \in \text{ERF}$   
 $F(z) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} f[n]z^{-n}, z \in \text{ERF}$

与 Fourier 变换的关系

①  $\int_{-\infty}^{\infty} f(t)e^{-st} dt |_{s=j\omega} = F(f(t))$   
 $\sum_{n=-\infty}^{\infty} f[n]z^{-n} |_{z=e^{j\Omega}} = F\{f[n]\}$   
 $s = \sigma + j\omega$   
 $L\{f(t)\} = F\{f(t)e^{-\sigma t}\}$   
 $Z\{f[n]\} = F\{f[n]r^{-n}\}$

$e^{-at}u(t) \leftrightarrow \frac{1}{s+a}, \text{Re}(a+s) > 0, \text{Re}\{s\} > \text{Re}\{-a\}$   
 $u^n u[n] \leftrightarrow \frac{1}{1-az^{-1}}, |z| < 1, |z| > |a|$   
 $-e^{-at}u(t) \leftrightarrow \frac{1}{s-a}, \text{Re}(s-a) < 0, \text{Re}\{s\} < \text{Re}\{-a\}$   
 $-a^n u[-n] \leftrightarrow \frac{1}{1-az^{-1}}, |z| < 1, |z| < |a|$

①  $\lim_{s \rightarrow \sigma_1} F(s) = 0 = \lim_{z \rightarrow z_1} F(z)$  0 0  
 ②  $\lim_{s \rightarrow p_1} F(s) = \infty = \lim_{z \rightarrow p_1} F(z)$  X X  
 阶数 性质 收敛性

收敛域性质 ROC

- ① 单连通 S 带状域 Z 圆环域
- ② 不含极点
- ③ 有限持续期、有界
- ④ 右边 圆外 因果(模子积)  $\rightarrow$  含  $\infty$
- ⑤ 左边 圆内 反因果(模子积)  $\rightarrow$  含原点
- ⑥ 两边 磁贝积  $\rightarrow$  止

DFT:  $F_k = \sum_{n=0}^{N-1} f[n]e^{-jk\Omega n}$  高维的  
 $\Omega_0 = \frac{2\pi}{N}$   $f[n] = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} F_k e^{jk\Omega n}$  N点序列

$y(t) = x(t) * h(t)$   $x(t)h(t) \leftrightarrow \frac{1}{2\pi} X(\omega) * H(\omega)$   
 $Y(\omega) = X(\omega) H(\omega)$   $x(t) * h(t) \leftrightarrow X(\omega) H(\omega)$

$x(t) \leftrightarrow X(s)$   $x[n] \leftrightarrow X(z)$  复频域表  
 $u(t) \leftrightarrow \frac{1}{s}, \text{Re}\{s\} > 0$   $u[n] \leftrightarrow \frac{1}{1-z^{-1}}, |z| > 1$   
 $\delta(t) \leftrightarrow 1$  全s平面  $\delta[n] \leftrightarrow 1$  全z平面

系统函数  $H(s)$  零  $\rightarrow$  零输出  
 ROC 有零  $\rightarrow$  系统不收敛

三角波 式 的 FS  
 $\hat{x}(t) = a_0 + \sum_{k=1}^{\infty} [a_k \cos k \frac{2\pi}{T} t + b_k \sin k \frac{2\pi}{T} t]$   
 $a_0 = \frac{1}{T} \int_{\langle T \rangle} \hat{x}(t) dt$   $\frac{1}{N} \sum_{n=0}^{N-1} \hat{x}[n]$   
 $a_k = \frac{2}{T} \int_{\langle T \rangle} \hat{x}(t) \cos k \frac{2\pi}{T} t dt$   
 $b_k = \frac{2}{T} \int_{\langle T \rangle} \hat{x}(t) \sin k \frac{2\pi}{T} t dt$   
 $\hat{x}(t) \leftrightarrow \sum_{k=-\infty}^{\infty} [a_k \cos k \frac{2\pi}{T} t + b_k \sin k \frac{2\pi}{T} t]$   
 $\hat{x}[n] \leftrightarrow \sum_{k=-\infty}^{\infty} \hat{x}[n] \cos k \frac{2\pi}{N} n$

反 Laplace 与 反 Z 变换

① 公式  $f(t) = \frac{1}{2\pi j} \int_{\sigma-j\infty}^{\sigma+j\infty} F(s)e^{st} ds$   
 $f[n] = \frac{1}{2\pi j} \oint F(z) \cdot z^{n-1} dz$

② 部分分式  $\frac{A_i}{s-p_i} \xrightarrow{L^{-1}} A_i e^{p_i t} u(t)$   
 $\frac{B_i}{1-p_i z^{-1}} \xrightarrow{L^{-1}} B_i (p_i)^n u[n]$   
 $\frac{B_i}{1-p_i z^{-1}} \xrightarrow{L^{-1}} -B_i (p_i)^n u[-n-1]$

反 Z 的幂级数展开

- ① Taylor  $f(t) \leftrightarrow F'(j\omega)$
- ② 多项式长除  $f[n] \leftrightarrow \tilde{F}'(z)$

④ 时域微分  
 $f'(t) \xrightarrow{CFT} j\omega F(\omega)$   
 $\Delta f[n] \xrightarrow{PTFT} (1-e^{j\Omega}) \tilde{F}(\Omega)$   
 $f(t) \xrightarrow{L} s F(s)$   
 $\Delta f[n] \xrightarrow{Z} (1-z^{-1}) F(z)$   
 $-t f(t) \xrightarrow{L} F'(s)$   
 $-n f[n] \xrightarrow{Z} z F'(z)$

6 (FT&LT) 性质:

- ① 线性
- ② 卷积  
 时域:  $x(t) * h(t) \xrightarrow{CFT} X(\omega) H(\omega)$   
 $x[n] * h[n] \xrightarrow{PTFT} X(\Omega) H(\Omega)$   
 频域:  $x(t)p(t) \leftrightarrow \frac{1}{2\pi} X(\omega) * P(\omega)$   
 $x[n]p[n] \leftrightarrow \frac{1}{2\pi} X(\Omega) * P(\Omega)$
- ③ 时移  
 $f(t-t_0) \xrightarrow{CFT} F(\omega)e^{-j\omega t_0}$   
 $f[n-n_0] \xrightarrow{PTFT} \tilde{F}(\Omega)e^{-j\Omega n_0}$   
 $f(t-t_0) \xrightarrow{L} F(s)e^{-st_0}$   
 $f[n-n_0] \xrightarrow{Z} F(z)z^{-n_0}$
- ④ 尺度变换  
 $f(at) \xrightarrow{CFT} \frac{1}{|a|} F(\frac{\omega}{a})$   
 $f(bt) \xrightarrow{L} \frac{1}{|b|} F(\frac{s}{b})$

可能有零极点相消  
 $e^{j\omega t_0} f(t) \xrightarrow{CFT} F(\omega - \omega_0)$   
 $e^{j\Omega n_0} f[n] \xrightarrow{PTFT} \tilde{F}(\Omega - \Omega_0)$   
 $e^{s_0 t} f(t) \xrightarrow{L} F(s - s_0)$   
 $ROC = R_f + \text{Re}\{s_0\}$   
 $z_0^n f[n] \xrightarrow{Z} F(\frac{z}{z_0})$   
 $ROC = R_f \cdot |z_0|$   
 $\sin(\omega_0 t) u(t) \leftrightarrow \frac{\omega_0}{s^2 + \omega_0^2}$   
 $\cos(\omega_0 t) u(t) \leftrightarrow \frac{s}{s^2 + \omega_0^2}$   
 $\cos \omega_0 t \leftrightarrow \pi [\delta(\omega - \omega_0) + \delta(\omega + \omega_0)]$   
 $\sin \omega_0 t \leftrightarrow j\pi [\delta(\omega + \omega_0) - \delta(\omega - \omega_0)]$



⑤ 抽样定理:  $x(t)$  为带限于  $\omega_M$  的信号  
 (C) 抽样间隔  $T_s = \frac{\pi}{\omega_M}$ ,  $\omega_s \geq 2\omega_M$  时  
 $x(t)$  可由  $x_p(t)$  无失真恢复

$X(\omega) = 0, |\omega| > \omega_M$   
 不混叠  $\Rightarrow$  临界及过抽样  $\Rightarrow \omega_s \geq 2\omega_M$   
 恢复原信号:  $x_r(t) = x_p(t) H_L(\omega)$   
 $x_r(t) = x_p(t) * h_L(t) = \left( \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(nT_s) \delta(t-nT_s) \right) * T_s \frac{\omega_c}{\pi} \text{Sa}(\omega_c t)$   
 $H_L(\omega) = \begin{cases} T_s, & |\omega| < \omega_c \\ 0, & |\omega| > \omega_c \end{cases}$   
 (D)  $x[n]$  带限于  $\Omega_M$ ,  $\hat{X}(\Omega) = 0, 2m\pi + \Omega_M < |\Omega| < 2\pi(m+1) - \Omega_M$   
 $N_s \leq \frac{\pi}{\Omega_M}, \Omega_s \geq 2\Omega_M, (\Omega_M \leq \frac{\pi}{2}, N_s \leq N_M/2)$

7. 尺度变换  $T_e B_e = 2\pi$   
 $f(at) \xrightarrow{CFT} \frac{1}{|a|} F\left(\frac{\omega}{a}\right)$  (D) 不变  
 等效时宽  $T_e: f(t) T_e = \int_{-\infty}^{\infty} f(t) dt$   
 频 -  $B_e: F(\omega) B_e = \int_{-\infty}^{\infty} F(\omega) d\omega$   
 $f(at) \xrightarrow{D} \frac{1}{|a|} F\left(\frac{s}{a}\right)$ ,  $a_1 < \text{Re}(s) < a_2$   
 $a_1 z_i, a_2 p_i$  为  $F\left(\frac{s}{a}\right)$  零极点

9. 对偶性质  
 ①  $f(t) \xrightarrow{CFT} g(\omega)$   
 $g(t) \xrightarrow{CFT} 2\pi f(-\omega)$   
 ②  $\hat{x}[n] \xrightarrow{DFS} \hat{X}_k$   
 $\hat{g}[n] \xrightarrow{DFS} \frac{1}{N} \hat{X}_k$   
 ③  $f[n] \xrightarrow{DTFT} \hat{F}(\Omega)$   
 $\hat{F}(\omega) \xrightarrow{CFS} f_k$   
 $\hat{F}\left(\frac{2\pi}{T}t\right) \xrightarrow{CFT} f_k$

6. 对称  
 FT:  $f(t)$  反转  $\rightarrow$  反转  $F(-\omega)$   
 D 也是  $f^*(t)$  共轭  $\rightarrow$  共轭反转  $F^*(-\omega)$   
 $f^*(t)$  共轭反  $\rightarrow$  共轭  $F^*(\omega)$   
 LT:  $f(t) \xrightarrow{L} F(s)$ ,  $\sigma_2 < \text{Re}(s) < \sigma_1$   
 $f^*(t) \xrightarrow{L} F^*(s^*)$ ,  $\sigma_1 \quad \sigma_2$   
 $x^*(-t) \xrightarrow{L} F^*(-s^*)$ ,  $-\sigma_2 \quad -\sigma_1$   
 $f[-n] \xrightarrow{Z} F\left(\frac{1}{z}\right)$ ,  $\frac{1}{r_2} < |z| < \frac{1}{r_1}$   
 $*[n] \xrightarrow{Z} F^*(z^*)$ ,  $r_1 \quad r_2$   
 $*[-n] \xrightarrow{Z} F^*\left(\frac{1}{z^*}\right)$ ,  $\frac{1}{r_2} \quad \frac{1}{r_1}$   
 ① 时域上奇偶对称  
 ROC & 零极点  $\rightarrow$  S, Z 平面上也是  
 $\frac{1}{z} < |z| < r$  ( $z_i, 1/z_i$ ) ( $P_i, 1/P_i$ ) 成对  
 $\sigma < \text{Re}(s) < \sigma$  ( $P_i, -P_i$ ) ( $Z_i, -Z_i$ ) 成对

② 时域或上共轭对称  
 频域 & 复频域上也是  
 实, 模偶 (Ox 共轭成对)  
 ③ 双重对称 L  
 RE  $\rightarrow$  RE  
 RO  $\rightarrow$  IO  
 L: ( $z_i, -z_i, z_i^*, -z_i^*$ ) 成对  
 Z: ( $z_i, \frac{1}{z_i}, z_i^*, \frac{1}{z_i^*}$ ) 成对  
 实奇  $f(t) \rightarrow F(s=0) = 0$ , 双边  
 ④  $f_e(t) \xrightarrow{F} R(\omega)$   
 $f_o(t) \xrightarrow{F} jI(\omega)$

8. 相关定理  
 能量信号:  $R_{XV}(t) = x(t) * v^*(-t) \xrightarrow{F} X(\omega) V^*(\omega)$   
 $R_X(t) \xrightarrow{F} |X(\omega)|^2$  D 1/2  
 $R_X[n] \xrightarrow{F} |X(\Omega)|^2$  以  $R_X(\omega)$  推导  $\Psi_X(\omega)$   
 $\int_{-\infty}^{\infty} |x(t)|^2 dt = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} |X(\omega)|^2 d\omega$  帕尔森定理  
 $\sum_{n=-\infty}^{\infty} |x[n]|^2 = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} |X(\Omega)|^2 d\Omega$   
 功率信号: 模不积/积  
 $R_{XV}(t) = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} X_{2T}(t) * V_{2T}^*(-t)$  功率谱  
 $= \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T x(\tau) v^*(\tau-t) d\tau$   
 $\xrightarrow{F} \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} X_{2T}(\omega) V_{2T}^*(\omega) = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} |X_{2T}(\omega)|^2$   
 $\lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T |x(t)|^2 dt$  (C)  
 $= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} |X_{2T}(\omega)|^2 d\omega$   
 (D)  $\lim_{N \rightarrow \infty} \frac{1}{2N+1} \sum_{n=-N}^N |x[n]|^2 = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} \lim_{N \rightarrow \infty} \frac{1}{2N+1} |X_{2N+1}(\Omega)|^2 d\Omega$   
 $\Phi_X(\Omega)$

10. 初值定理:  
 ①  $f(t) = 0, t < 0$  且  $t=0$  无冲激  
 $f(t) \xrightarrow{L} F(s)$ ,  $\lim_{t \rightarrow 0^+} f(t) = \lim_{s \rightarrow \infty} sF(s)$   
 ②  $f[n] = 0, n < 0$   
 $f[n] \xrightarrow{Z} F(z)$ ,  $f[0] = \lim_{z \rightarrow \infty} F(z)$   
 终值定理:  
 ①  $f(t) = 0, t < 0$  且  $t=0$  无冲激  
 $\lim_{t \rightarrow \infty} f(t) = \lim_{s \rightarrow 0} sF(s)$   
 因果  
 ②  $\lim_{n \rightarrow \infty} f[n] = \lim_{z \rightarrow 1} (z-1)F(z)$

$r_T(t) \leftrightarrow T \text{Sa}\left(\frac{\omega T}{2}\right)$   
 $\frac{\omega}{2\pi} \text{Sa}\left(\frac{\omega T}{2}\right) \leftrightarrow \frac{1}{T} \text{rect}\left(\frac{\omega}{2\pi T}\right)$   
 $r_T(t) = \begin{cases} 1, & |t| < \frac{T}{2} \\ 0, & |t| \geq \frac{T}{2} \end{cases}$   
 滤波器

连续与离散信号的相互转换  
 $x(t) \xrightarrow{\text{抽样}} x_p(t) \xrightarrow{\text{冲序}} x_d[n] \xrightarrow{\text{插序}} h[n]$   
 $y(t) \xleftarrow{\text{插序}} y_p(t) \xleftarrow{\text{冲序}} y[n]$   
 抽样  
 由抽样 Thm.  $p(t) = \sum \delta(t-nT_c)$   
 $T_s \leq \pi/\omega_M$

$X_p(\omega) = \frac{1}{T_s} \sum_{k=-\infty}^{\infty} X_c(\omega - k\omega_s) \dots$  ①  
 $x_p(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x_c(nT_s) \delta(t-nT_s)$   
 $\Rightarrow X_p(\omega) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x_c(nT_s) e^{-j\omega n T_s} \dots$  ②  
 ① = ②  $x_c(nT_s) = x_d[n]$   
 $\hat{X}_d(\Omega) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x_d[n] e^{-j\Omega n}$  (类比 ②)  
 $= \sum x_c(nT_s) e^{-j(\omega T_s) n}$   
 $= \frac{1}{T_s} \sum X_c\left(\frac{\Omega - 2k\pi}{T_s}\right)$  ( $\omega = \frac{\Omega}{T_s}$ )  
 C/D 转换器

△. 调制:  
 复正弦:  $y(t) = x(t) \cdot e^{j\omega_0 t}$   $Y(\omega) = X(\omega - \omega_0)$   
 正弦:  $y(t) = x(t) \cos \omega_0 t$   $Y(\omega) = \frac{1}{2} X(\omega - \omega_0) + \frac{1}{2} X(\omega + \omega_0)$   
 相干解调:  
 ①  $v(t) = y(t) \cos \omega_0 t = x(t) \frac{1 + \cos 2\omega_0 t}{2}$   
 $V(\omega) = \frac{1}{2} X(\omega) + \frac{1}{4} X(\omega - 2\omega_0) + \frac{1}{4} X(\omega + 2\omega_0)$   
 ② 再通过理想低通滤波器  $H_L(\omega) = \begin{cases} 2, & |\omega| < \omega_c \\ 0, & |\omega| > \omega_c \end{cases}$   
 $V(\omega) H_L(\omega) = X(\omega)$ ,  $\omega_c \geq \omega_0 - \omega_M$

$x(t) e^{j\omega_0 t} \leftrightarrow X(\omega - \omega_0)$  频移  
 $h(t) = \begin{cases} \frac{1}{2T}, & t \neq 0 \\ 0, & t = 0 \end{cases}$   
 $H(\omega) = -j \text{sgn}(\omega)$   
 △. 单边带调制:

①  $y_1(t) = x(t) \cos \omega_0 t$   
 $Y_1(\omega) = \frac{1}{2} X(\omega - \omega_0) + \frac{1}{2} X(\omega + \omega_0)$   
 ②  $y_2(t) = \hat{x}(t) \sin \omega_0 t$   
 $Y_2(\omega) = \frac{j}{2} [X(\omega + \omega_0) - X(\omega - \omega_0)]$



# Ch8 系统的变换域分析

## 1. LTI 系统

LT & FT 卷积性质,  $R_y \supset R_x \cap R_h$   
 $Y(s) = X(s)H(s)$

方程描述 (起始松弛)

$$\sum_{k=0}^N a_k y^{(k)}(t) = \sum_{k=0}^M b_k x^{(k)}(t)$$

$$y^{(k)}(0^-) = 0, k=0, 1, \dots, N-1$$

$$\sum_{k=0}^N a_k s^k Y(s) = \sum_{k=0}^M b_k s^k X(s)$$

$$\sum_{k=0}^N a_k y[n-k] = \sum_{k=0}^M b_k x[n-k]$$

$$y[-k] = 0, k=1, 2, \dots, N$$

$$\sum_{k=0}^N a_k z^k Y(z) = \sum_{k=0}^M b_k z^k X(z)$$

- ① 求系统函数  $H(s)/H(z)$
- ② 求  $h(t)/h[n]$
- ③  $y(t) = x(t) * h(t)$

$$H(s)|_{s=j\omega} = H(j\omega) = \frac{\sum b_k (j\omega)^k}{\sum a_k (j\omega)^k}$$

频率响应

$$\tilde{H}(\Omega) = \frac{\sum b_k (e^{j\Omega})^k}{\sum a_k (e^{j\Omega})^k}$$

$$x^{(k)}(t) \xrightarrow{L} s^k X(s), \mathcal{L}u: y(t) \rightarrow Y(s), y'(t) \rightarrow sY(s) - y(0^-)$$

$$x[n-k] \xrightarrow{Z} z^k X(z), \mathcal{Z}u: y[n-1] \rightarrow z^{-1} Y(z) + y[-1]$$

$$y[n-2] \rightarrow z^{-2} Y(z) + y[-1]z^{-1} + y[-2]$$

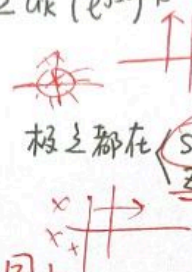
$$Y_u(z) = \frac{Y_{zs}(s, z)}{Y_{zi}(s, z)} X_u(z) + \dots$$

部分分式

## 有理函数反变换的部分分式展开法

$$s(t) \rightarrow 1$$

$$1 \rightarrow z^{-1} s(-\omega)$$



## 3. $H(s, z), H(\omega)$ & $\tilde{H}(\Omega)$ 表示 LTI 的性质

- ① 记忆性  $h[n] = \delta[n]$ ,  $H(z) = C, R_f =$  整个 z 平面
  - ② 因果性  $h[n] = 0, n < 0$  (右边) ROC:  $r_0 < |z| \leq \infty$
  - ③ 稳定性 模子积/和  $\int_{-\infty}^{\infty} |h(t)| dt < \infty$  或  $\sum_{n=-\infty}^{\infty} |h[n]| < \infty$   
 $Re\{s\} > \sigma_c$  包含虚轴  
 $1^\circ \exists F$  变换  
 $2^\circ LT: ROC$  含虚轴,  $ZT: ROC$  含单位圆
  - ④ 可逆性  $H(s), H(z)$  的 ROC 中不含零
- $\Delta$  级联  $H(s) = H_1(s)H_2(s)$ ; 并联  $H(s) = H_1(s) + H_2(s)$

## 2. 微分/差分方程描述的因果系统 方程同上

$$y^{(k)}(0) = C_k, y[-k] = C_k, C_k \text{ 不全为 } 0$$

### ① 单边 Z / Z 变换

$$X_u(s) = \int_0^{\infty} x(t) e^{-st} dt = \mathcal{L}\{x(t)u_0(t)\}$$

$$X_u(z) = \sum_{n=0}^{\infty} x[n]z^{-n} = \mathcal{Z}\{x[n]u_0[n]\}$$

ROC: 右半区域

## 4. $H(s)/H(z)$ 与时域的关系

- ① 零极点 & 收敛域  $\rightarrow$  奇偶、共轭
- ② 极点决定  $h(t), h[n]$  形式
- ③ 系统极点  $\rightarrow$  自由响应 (源极点) 与 强迫响应 (强极点)

## 5. 连续时间 & 离散时间 一阶、二阶系统

$$H(s) = H_0 \frac{\prod_{i=1}^M z_i}{\prod_{i=1}^N p_i} = |H_0| \frac{\prod_{i=1}^M z_i}{\prod_{i=1}^N p_i} e^{j(\sum_{i=1}^M \varphi_i - \sum_{i=1}^N \theta_i)}$$

( $z_i$  零点,  $p_i$  极点)

幅频响应:  $|H(\omega)| = |H_0| \frac{\prod_{i=1}^M |z_i|}{\prod_{i=1}^N |p_i|}$  取一个具体的  $\omega/\Omega$ , 在 s/z 平面上

相频响应  $\varphi(\omega) = \sum_{i=1}^M \varphi_i - \sum_{i=1}^N \theta_i$   $\varphi_i$  零点向量角度,  $\theta_i$  极点向量角度

### ② 对于离散时间 $H(z) = H_0 \frac{\prod_{i=1}^M (1 - z_i z^{-1})}{\prod_{i=1}^N (1 - p_i z^{-1})}$

起态:  $z_i e^{j\Omega}, p_i e^{j\Omega}$  沿圆周旋转  
 终态:  $z = 1$

- 一阶 (C)  $\frac{1}{s-p}, \frac{s}{s-p}$
- 1 个零/极点 (D)  $1 - az^{-1}, \frac{1}{1 - az^{-1}}$

- 二阶 (C) 全极点: 两类  $(s-p_1)(s-p_2), p_2 < p_1 < 0$
- 2 个零/极点 (D) 全极点: 共轭  $p_1 = \delta + j\omega_1, p_2 = \delta - j\omega_1$

- 二阶 (D) 全极点: 实 x 2 共轭

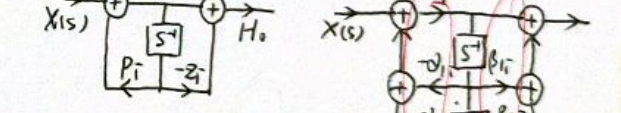
### ④ 暂态响应 $\lim_{t \rightarrow \infty} y(t) = 0$ . 反之稳定

由  $z_i, p_i$  分布求  $H(\omega), \tilde{H}(\Omega)$  几何求值法

### 7. 并联级联实现结构 拆成一阶和一阶

级联 (C)  $H_0 \prod_{i=1}^M \frac{1 + \beta_i s^{-1} + \beta_{2i} s^{-2}}{1 + \alpha_{1i} s^{-1} + \alpha_{2i} s^{-2}} \prod_{i=2}^N \frac{1 - z_i s^{-1}}{1 - p_i s^{-1}}$

连乘



(D) 把 [S] 换成 [Z] 并联 (C)  $C_0 + \sum \frac{M_{1i} s^{-1} + M_{2i} s^{-2}}{1 + \alpha_{1i} s^{-1} + \alpha_{2i} s^{-2}} + \sum \frac{A_j s^{-1}}{1 - p_j s^{-1}}$

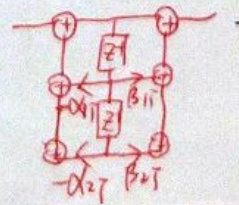
全通系统 & 最小相移系统

全通 (C)  $z_i, p_i$  关于虚轴对称  $|H(\omega)| = |H_0|, \varphi(\omega) = \dots$

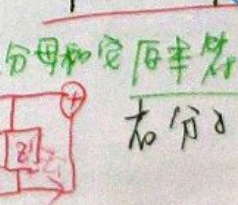
(D)  $z_i, p_i$  关于单位圆对称  $e^{j\Omega}$   
 $|\tilde{H}(\Omega)| = \text{const.}, \varphi(\Omega) = \dots$

最小相移 (C)  $z_i, p_i$  都在虚轴左侧  
 (D) 单位圆内部

$$\frac{1 + \beta_{1i} z^{-1} + \beta_{2i} z^{-2}}{1 + \alpha_{1i} z^{-1} + \alpha_{2i} z^{-2}}$$



$$\frac{1 - z_i z^{-1}}{1 - p_i z^{-1}}$$



$$\frac{s^2 - 1}{s^2 + 5s + 6} = \frac{(s+1)(s-1)}{(s+2)(s+3)}$$