

by PB19000291 童新阳

ps: 打√内容须熟练掌握, 打*内容了解即可

数学物理方法 童新阳

数学物理方法把鬼变成人。

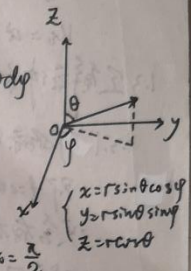
Chap 1 数学物理中微分方程

1.1 预备知识

$\Delta_2 u = u_{xx} + u_{yy} = u_{rr} + \frac{1}{r}u_r + \frac{1}{r^2}u_{\theta\theta}$
 $\Delta_3 u = u_{xx} + u_{yy} + u_{zz} = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} (r^2 u_r) + \frac{1}{r^2 \sin\theta} \frac{\partial}{\partial \theta} (\sin\theta u_{\theta}) + \frac{1}{r^2 \sin^2\theta} \frac{\partial^2 u}{\partial \phi^2}$
 $\Delta_3 u = u_{rr} + \frac{1}{r}u_r + \frac{1}{r^2}u_{\theta\theta} + u_{zz}$ (柱坐标系)

$\int_0^{+\infty} e^{-ax} \cos bx dx = \frac{1}{a} e^{-\frac{b}{a}x} \frac{\pi}{a} (a>0); \int_0^{+\infty} e^{-ax} dx = \frac{1}{a}; \int_0^{+\infty} \frac{\sin x}{x} dx = \frac{\pi}{2}$

$dx dy = r dr d\theta$
 $dx dy dz = r^2 \sin\theta dr d\theta d\phi$



$x = r \sin\theta \cos\phi$
 $y = r \sin\theta \sin\phi$
 $z = r \cos\theta$

1.2 三个典型方程及其物理背景

1.2.1 理想弦的横振动方程

$u_{tt} = a^2 u_{xx} + f(t, x) \quad (a = \sqrt{\frac{T}{\rho}}, f(t, x) = \frac{g(t, x)}{\rho}$

T 为绳上张力, ρ 为弦线密度, $g(t, x)$ 为外力密度

自由振动: $f(t, x) \equiv 0, u_{tt} = a^2 u_{xx} \quad (u_x(t, 0) = u_x(t, l) = 0)$

受迫振动: $\begin{cases} T u_x(t, 0) + u(t) = 0 \\ -T u_x(t, l) + u(t) = 0 \end{cases}$

1.2.2 热传导方程

$u_t = a^2 \Delta u + \frac{1}{c\rho} f(t, x, y, z) \quad (a = \sqrt{\frac{k}{c\rho}}, k$ 为热传导系数, c 为比热, ρ 为质量密度, $f(t, x, y, z)$ 为热源密度)

若内部无热源: $f(t, x, y, z) \equiv 0, u_t = a^2 \Delta u$

若为稳定温度场且内部无热源: $u_t = f(t, x, y, z) = 0, \Delta u = 0$

... 有 ... $u_t = 0, \Delta u = g(x, y, z)$

细杆热传导问题是(内部无热源): $u_t = a^2 u_{xx}$

边界条件: 已知 S 上向外流出的热流密度为 $q(t, x, y, z)$, 则有: $\frac{\partial u}{\partial n}|_S = -\frac{q(t, x, y, z)}{k}$

若热交换过程遵守牛顿定律: $q = h(u - \theta), (k \frac{\partial u}{\partial n} + hu)|_S = h\theta$

1.2.3 扩散方程

$u_t = a^2 \Delta u \quad (u$ 为浓度, $a = \sqrt{D}$, D 为扩散系数)

1.2.4 静电场的场方程

$\nabla \cdot \mathbf{E} = -\frac{\rho}{\epsilon}$ (ρ 为电荷, ρ 为空间电荷分布)

若空间无电荷分布: $\nabla \cdot \mathbf{E} = 0$

1.2.5 自由电磁波方程

$\square u = a^2 \Delta u$ ($\sigma \ll \epsilon$) u 为H或E. $a = \sqrt{\epsilon/\mu}$

$u_t = a^2 \Delta u$ ($\sigma \gg \epsilon$) $a = \sqrt{\mu/\epsilon}$

1.3 定解条件和定解问题

1.3.1 初始条件是初始问题

即 $t=0$ 时 u 的状态

只含有初始条件的问题: Cauchy 问题

对于同一个变量, 方程中出现了几阶导数需几个初始条件(边界条件)

1.3.2 边界条件和边值问题

$(\alpha \frac{\partial u}{\partial n} + \beta u)|_S = \varphi(x, y, z)$ ($\alpha \geq 0, \beta \geq 0, \alpha + \beta > 0$)

$\alpha = 0$ 时, 第一类边界条件. Dirichlet 条件

$\beta = 0$ 时, 第二类边界条件. Neumann 条件

α 和 β 均 > 0 时, 第三类边界条件. Robin 条件

1.4 d'Alembert 公式

问题: $\begin{cases} u_{tt} = a^2 u_{xx} & (t > 0, -\infty < x < +\infty) \\ u(0, x) = \varphi(x), u_t(0, x) = \psi(x) \end{cases}$ 无界弦自由振动

通解: $u = f(x-at) + g(x+at)$

代入初始条件: $u(t, x) = \frac{\varphi(x-at) + \varphi(x+at)}{2} + \frac{1}{2a} \int_{x-at}^{x+at} \psi(\xi) d\xi$

1.5 叠加原理及齐次化原理

1.5.1 叠加原理

二阶线性微分算子 $L = \sum_{i,j=1}^n a_{ij} \frac{\partial^2}{\partial x_i \partial x_j} + 2 \sum_{i=1}^n b_i \frac{\partial}{\partial x_i} + c$

叠加原理1. 设 $Lu_i = f_i$ ($i=1, 2, \dots, n$), 则 $u = \sum C_i u_i$ 满足:

$Lu = \sum C_i f_i$

叠加原理2. 设 $Lu_i = f_i$ ($i=1, 2, \dots$), 且 $u = \sum C_i u_i$ 收敛, 且 L 中偏导, 求和可交换, 则

$Lu = \sum C_i f_i$

叠加原理3. 设 $Lu = f(M, M_0)$ (M : 自变量组; M_0 : 参数组), $U(M) = \int u(M, M_0) dM_0$, 且偏导与积分可交换, 则:

$L[U(M)] = \int f(M, M_0) dM_0$

1.5.2 齐次化原理. (冲量原理).

齐次化原理 1.

设 $w(t, M; \tau)$ 满足:
$$\begin{cases} w_{tt} = Lw(t > \tau) \\ w|_{t=\tau} = 0, w_t|_{t=\tau} = f(\tau, M) \end{cases}, \text{ 则 } \begin{cases} u_{tt} = Lu + f(t, M) (t > 0) \\ u|_{t=0} = 0, u_t|_{t=0} = 0 \end{cases}$$

的解为:
$$u = \int_0^t w(t, M; \tau) d\tau$$

齐次化原理 2.

设 $w(t, M; \tau)$ 满足:
$$\begin{cases} w_{tt} = Lw(t > \tau) \\ w|_{t=\tau} = f(\tau, M) \end{cases}, \text{ 则 } \begin{cases} u_{tt} = Lu + f(t, M) (t > 0) \\ u|_{t=0} = 0 \end{cases}$$
 解为

$$u = \int_0^t w(t, M; \tau) d\tau$$

Chap 2 分离变量法.

2.1 有界弦的自由振动.

$$\begin{cases} u_{tt} = a^2 u_{xx} \quad (0 < x < l, t > 0) \\ u(t, 0) = u(t, l) = 0 \\ u(0, x) = \varphi(x), u_t(0, x) = \psi(x) \end{cases}$$

特征范围!!
即自由振动.

令 $u(t, x) = X(x)T(t)$

固有值: $\lambda_n = (\frac{n\pi}{l})^2, n=1, 2, \dots$ 固有函数 $X_n(x) = B_n \sin \frac{n\pi x}{l}$

由固有值和固有函数的边值问题称为固有值问题

2.2 极坐标下 $\Delta u = 0$ 的边值问题.

$$\begin{cases} \Delta u = u_{rr} + \frac{1}{r} u_r + \frac{1}{r^2} u_{\theta\theta} = 0 \\ u(r, 0) = u(r, 2\pi) \end{cases}$$

$$\Rightarrow u(r, \theta) = A_0 + B_0 \ln r + \sum_{n=1}^{\infty} (A_n r^n + B_n r^{-n}) (C_n \cos n\theta + D_n \sin n\theta)$$

根据实际情况判断 A_n, B_n, C_n, D_n 是否为零!

2.3 固有值问题的施-刘理论.

对于一阶或二阶齐次线性偏微分方程 $L_x u + c(t) \lambda u = 0 (a \leq x \leq b)$ 自变量.

$$\Rightarrow \begin{cases} L_x X(x) + \lambda X(x) = 0 \quad \text{①} \\ L_t T(t) - \lambda c(t) T(t) = 0 \quad \text{②} \end{cases}$$
 其中, ①再附上 a, b 两点的边界条件即构成

一个一般形式的固有值问题.

将②改写: $b_0(x) y''(x) + b_1(x) y'(x) + b_2(x) y(x) + \lambda y(x) = 0$

设 $p(x) = \frac{1}{b_0(x)} \exp \left\{ \int \frac{b_1(x)}{b_0(x)} dx \right\}, k(x) = p(x) b_0(x), q(x) = -p(x) b_2(x)$, 则有:

$\frac{d}{dx}(k(x)\frac{dy}{dx}) - q(x)y + \lambda p(x)y = 0$ 即施-刘型方程/自共轭方程.

- 假设: 1. $[a, b] \perp$, $k(x), k'(x), p(x)$ 连续, $q(x)$ 则在 (a, b) 上连续
 2. $x \in (a, b)$ 时, $k(x) > 0, p(x) > 0, q(x) \geq 0$. a, b 最多是 $k(x), p(x)$ 的一级零点, $q(x)$ 在端点处至多有一级极点.

施-刘定理.
 $\left\{ \begin{array}{l} \frac{d}{dx}(k(x)\frac{dy}{dx}) - q(x)y + \lambda p(x)y = 0 \quad (a < x < b) \\ \text{五种边界条件之一} \end{array} \right.$ 的固有值与固有值函数满足:

1. 可数性. \exists 可数无穷个 $\lambda_1 < \lambda_2 < \dots < \lambda_n < \dots$, $\lim_{n \rightarrow \infty} \lambda_n = +\infty$. 每个 λ_i 相应的线性无关的固有值函数有且只有一个 (对非周期性边界条件).
2. 非负性. $\lambda_n \geq 0$. $\exists \lambda = 0$ 的必要条件: $q(x) \equiv 0$, 且 a, b 端都不取第一、三类边界条件. 此时, 相应的固有值函数为常数.
3. 正交性. 设 λ_m, λ_n 不同, 则相应的固有值函数 $y_m(x), y_n(x)$ 在 $[a, b]$ 上带权 $p(x)$ 正交: $\int_a^b y_m(x)y_n(x)p(x)dx = 0$
4. 完备性. 对 V 有一阶连续导数及分段二阶连续导数的函数 $f(x)$, 只要满足固有值问题中的边界条件, 即可将固有函数系 $y_n(x)$ 展开成绝对一致收敛的广义傅里叶级数: $f(x) = \sum_{n=1}^{\infty} f_n(x)y_n(x)$

其中, $f_n = \frac{1}{\|y_n\|^2} \int_a^b p(x)f(x)y_n(x)dx, k=1, 2, \dots$

$\|y_n(x)\|^2 = \int_a^b p(x)y_n^2(x)dx$

2.4 非齐次情形

2.4.1 边界条件齐次的非齐次微分方程的混合问题.

$$\begin{cases} L_1 u + L_2 u = f(t, x) & (t > 0, x_1 < x < x_2) \\ \alpha_1 u_x(t, x_1) - \beta_1 u(t, x_1) = 0 & (\alpha_1^2 + \beta_1^2 > 0) \\ \alpha_2 u_x(t, x_2) + \beta_2 u(t, x_2) = 0 & (\alpha_2^2 + \beta_2^2 > 0) \\ u(0, x) = \varphi(x), u_t(0, x) = \psi(x) \end{cases}$$

1. 固有函数法. 将已知函数按固有函数展开, 再比较级数等号两边的系数. 若 $f(t, x)$ 不依赖于 t ($f(t, x) = f(x)$), 可用特解法求解.

2. 齐次化原理法.

2.4.1 一般非齐次混合问题.

- > 方程与边界条件均非齐次
- > 先把边界条件齐次化, 再利用叠加原理, 令 $u = v + w$, 可将其他关于 w 的边界条件齐次的混合问题 (2.4.1)

有时要具体问题具体分析, 如:

$$\begin{cases} u_{tt} = a^2 u_{xx} \quad (0 < x < l) \\ u(t, 0) = 0, \quad u(t, l) = \sin \omega t \\ u(0, x) = u_t(0, x) = 0 \end{cases}$$
 观察边界条件, 可设 $v = X(x) \sin \omega t$, $X(0) = X(l) = 0$
 再令 $u = v + w$ 求解.

2.4.3 泊松方程的边值问题

$$\begin{cases} \Delta_3 u = f(x, y, z) \\ u|_S = \varphi(x, y, z) \end{cases}$$

泊松方程第一边值问题

可利用格林函数求解, 即找到格林函数使得 $\Delta_3 G = f(x, y, z)$, 再利用叠加原理.

Chap 3 特殊函数

3.1 Bessel 函数

柱坐标下对三个典型方程分离变量, 都可能出现二阶 Bessel 方程:

$$x^2 y'' + xy' + (x^2 - \nu^2)y = 0 \quad (\nu \geq 0)$$

特解: $y(x) = \sum_{k=0}^{\infty} (-1)^k \frac{1}{k! \Gamma(k+\frac{1}{2})} \left(\frac{x}{2}\right)^{2k+\nu}$ ($\nu \in \mathbb{R}$) \Rightarrow 第一类 ν 阶 / $-\nu$ 阶 Bessel 函数 $J_{\nu}(x)$ $J_{-\nu}(x)$

通解: 1. $\nu \notin \mathbb{Z}$ 时: $y(x) = C_1 J_{\nu}(x) + C_2 J_{-\nu}(x)$

2. 对一切 $\nu \geq 0$: $y(x) = C_1 J_{\nu}(x) + C_2 N_{\nu}(x)$

> 一些性质:

$$\lim_{x \rightarrow 0} J_{\nu}(x) = 0, \quad \lim_{x \rightarrow +\infty} J_{\nu}(x) = 0$$

$$J_{-n}(x) = (-1)^n J_n(x)$$

$$\lim_{x \rightarrow 0} J_{-\nu}(x) = \infty \quad (\nu \notin \mathbb{Z})$$

$$J_{\nu}(-x) = (-1)^{\nu} J_{\nu}(x)$$

$$\lim_{x \rightarrow 0} N_{\nu}(x) = \infty, \quad \lim_{x \rightarrow +\infty} N_{\nu}(x) = 0$$

3.2 Bessel 函数的性质

3.2.1 母函数与积分表示

$$\exp\left\{\frac{z}{2}\left(\zeta - \zeta^{-1}\right)\right\} = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} J_n(x) \zeta^n \quad (0 < |\zeta| < +\infty)$$

左端称为整阶 Bessel 函数列 $\{J_n(x)\}$ 的母函数或生成函数

> $J_n(x)$ 的积分表示:

$$J_n(x) = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} \cos(x \sin \theta - n\theta) d\theta = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} \exp[i(x \sin \theta - n\theta)] d\theta$$

> 加法公式: $J_n(x+y) = \sum_{k=0}^{+\infty} J_k(x) J_{n-k}(y)$

3.2.2 微分关系和递推公式

微分关系: $\frac{d}{dx}(x^\nu J_\nu(x)) = x^\nu J_{\nu-1}(x)$

$\frac{d}{dx}(x^{-\nu} J_\nu(x)) = -x^{-\nu} J_{\nu+1}(x)$

递推: $J_0'(x) = -J_1(x)$

递推关系: $J_{\nu-1}(x) + J_{\nu+1}(x) = \frac{2\nu}{x} J_\nu(x)$

$J_{\nu-1}(x) - J_{\nu+1}(x) = 2J_\nu'(x)$

一般来说, 形如 $\int x^p J_q(x) dx$ 的积分, p, q 为整数, $p+q > 0$

若 $p+q$ 为奇数, 则积分可用 $J_0(x)$ 和 $J_1(x)$ 表示

偶数

$\int J_0(x) dx$

3.2.3 渐近公式, 衰减振荡性和零点

当 x 很大时, $J_\nu(x) \approx \sqrt{\frac{2}{\pi x}} \cos(x - \frac{\nu\pi}{2} - \frac{\pi}{4})$ 衰减振荡函数

$N_\nu(x) \approx \sqrt{\frac{2}{\pi x}} \sin(x - \frac{\nu\pi}{2} - \frac{\pi}{4})$

$J_0(x)$ 是偶函数, $J_1(x)$ 是奇函数

$J_\nu(x)$ 有无穷多个零点, 且关于原点对称分布

$J_\nu'(x)$ 也有无穷多个零点

更一般地, $J_\nu(x) + h x J_\nu'(x) = 0$ 有无穷多个实根

3.3 Bessel 方程的固有值问题

$\begin{cases} x^2 y'' + x y' + (\lambda^2 x^2 - \nu^2) y = 0 & (0 < x < a, \nu > 0) \\ \alpha y(a) + \beta y'(a) = 0 \\ y(0) \text{ 有界} \end{cases} \Rightarrow \frac{d}{dx}(x y') + (\lambda x - \frac{\nu^2}{x}) y = 0$
 $k(x) = x, q(x) = \frac{\nu^2}{x}, p(x) = x$

令 $\lambda = \omega^2 (\omega > 0) \Rightarrow$ 通解: $y(x) = A J_\nu(\omega x) + B N_\nu(\omega x)$

由 $y(0)$ 有界 $\Rightarrow B = 0, y(x) = J_\nu(\omega x)$

由 a 端边界条件 \Rightarrow 有无穷个实数零点, 依次记为 $\omega_1, \omega_2, \dots$

可得固有值 $\lambda_n = \omega_n^2$

固有函数 $y_n(x) = J_\nu(\omega_n x)$

对于 $\omega_m \neq \omega_n, J_\nu(\omega_m x)$ 与 $J_\nu(\omega_n x)$ 正交 $\int_0^a x J_\nu(\omega_m x) J_\nu(\omega_n x) dx = 0$

令 $N_n^2 = \|J_\nu(\omega_n x)\|^2 = \int_0^a x J_\nu^2(\omega_n x) dx$

对于第一类边界条件, $J_\nu(\omega_n a) = 0$

$N_{n1}^2 = \frac{a^2}{2} J_{\nu+1}^2(\omega_n a)$

$J_\nu'(\omega_n a) = 0$

$N_{n2}^2 = \frac{1}{2} [a^2 (\frac{\nu^2}{a^2})] J_\nu^2(\omega_n a)$

$J_\nu(\omega_n a) = -\frac{J_\nu'(\omega_n a)}{\omega_n h}$

$N_{n3}^2 = \frac{1}{2} [a^2 (\frac{\nu^2}{a^2}) + \frac{a^2}{4\omega_n^2 h^2}] J_\nu^2(\omega_n a)$

$J_\nu(\omega_n x)$ 是完备正交系

$f(x) = \sum_{n=1}^{\infty} f_n J_\nu(\omega_n x)$

$f_n = \frac{1}{N_n^2} \int_0^a x f(x) J_\nu(\omega_n x) dx$

3.4 Legendre 方程的固有值问题.

球对称三维稳态问题

$$\Delta u = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} (r^2 \frac{\partial u}{\partial r}) + \frac{1}{r^2 \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} (\sin \theta \frac{\partial u}{\partial \theta}) + \frac{1}{r^2 \sin^2 \theta} \frac{\partial^2 u}{\partial \varphi^2} = 0$$

$$(0 \leq r \leq a, 0 \leq \theta \leq \pi, 0 \leq \varphi \leq 2\pi)$$

对具有对称性的问题, 解与 φ 无关. 方程化为 $\frac{\partial}{\partial r} (r^2 \frac{\partial u}{\partial r}) + \frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} (\sin \theta \frac{\partial u}{\partial \theta}) = 0$

$$\text{令 } u = R(r) \Theta(\theta). \Rightarrow \frac{d^2 R}{dr^2} + c \frac{dR}{dr} + \lambda \Theta(\theta) = 0 \quad \text{Legendre 方程}$$

$$\text{令 } x = \cos \theta, \text{ 记 } \Theta(\theta) = Y(x) \Rightarrow (1-x^2)Y'' - 2xY' + \lambda Y = \frac{d}{dx} [(1-x^2)Y'] + \lambda Y = 0 \quad (*)$$

令 $\lambda = l(l+1)$. 若 $l \neq 0$, 则方程在 $[-1, 1]$ 上无连续有界解.

若 $l = n = 0, 1, 2, \dots$, 则 $\begin{cases} \text{固有值: } \lambda_n = n(n+1) \\ \text{固有函数: } Y_n(x) = \frac{d^n}{dx^n} (x^2-1)^n \end{cases}$

对 $l(x)$ 添加常数项, $P_n(x) = \frac{1}{2^n n!} \frac{d^n}{dx^n} (x^2-1)^n$ Legendre 多项式. 仍是固有值问题, 非零解.

$$= \sum_{k=0}^n \frac{(-1)^k (2n-2k)!}{2^n k!(n-k)!(n-k)!} x^{n-2k}$$

性质: n 为偶数时, $P_n(x)$ 为偶函数. $\{P_n(x), n=0, 1, 2, \dots\}$ 是 $[-1, 1]$ 上的正交系 ($r(x)=1$)

$$\int_{-1}^1 P_m(x) P_n(x) dx = 0 \quad (m \neq n)$$

特别地: $P_0(x)=1, P_1(x)=x, P_2(x)=\frac{1}{2}(3x^2-1), P_3(x)=\frac{1}{2}(5x^3-3x)$

固有值问题的解: $u = \sum_{n=0}^{+\infty} u_n = \sum_{n=0}^{+\infty} R_n P_n(x)$

$$\begin{cases} (*) & -1 < x < 1 \\ |y(\pm 1)| < +\infty \end{cases} = \sum_{n=0}^{+\infty} [A_n r^n + B_n r^{-(n+1)}] P_n(\cos \theta)$$

固有值问题的解: $y(0)=0: \lambda_n = (2n+1)(2n+2) \quad y'(0)=0: \lambda_n = 2n(2n+1)$

$$\begin{cases} (*) & 0 < x < 1 \\ y(0)=0 \text{ (或 } y'(0)=0), |y(1)| < +\infty \end{cases} \quad Y_n(x) = P_{2n+1}(x) \quad Y_n(x) = P_{2n}(x)$$

3.5 Legendre 多项式的母函数和递推公式. *

$w(x,t) = (1-2xt+t^2)^{-\frac{1}{2}} = \sum_{n=0}^{+\infty} P_n(x) t^n$. $w(x,t)$ 是 Legendre 多项式的母函数或生成函数

Schlafli 公式 (Legendre 多项式的积分表达式):

$$P_n(x) = \frac{1}{2^n n!} \int_{-1}^1 \frac{(x-u)^n}{2^{|u-x|} (u-x)^{n+1}} du$$

对一切 n 有 $P_n(1)=1; |x| \leq 1$ 时, $|P_n(x)| \leq 1$

其他性质: $\int_{-1}^1 P_n(x) dx = 0$

递推公式: $\begin{cases} (n+1)P_{n+1}(x) - x(2n+1)P_n(x) + nP_{n-1}(x) = 0 \\ nP_n(x) - xP_n'(x) + P_{n-1}(x) = 0 \\ nP_{n-1}(x) - P_n'(x) + xP_{n-1}'(x) = 0 \\ P_{n+1}'(x) - P_{n-1}'(x) = (2n+1)P_n(x) \end{cases}$

$m < n$ 时, $\int_{-1}^1 P_m(x) P_n(x) dx = 0$

3.6 函数的 Fourier - Legendre 展开

$\|P_n(x)\|^2 = \int_{-1}^1 P_n^2(x) dx = \frac{2}{2n+1}$

若 $f(x)$ 是 $(-1, 1)$ 内任意实值函数, 且满足 1. $(-1, 1)$ 内分段光滑, 则
2. $\int_{-1}^1 f^2(x) dx$ 有限

$f(x)$ 可展开为 $f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} C_n P_n(x)$, $C_n = \frac{1}{N_n} \int_{-1}^1 f(x) P_n(x) dx = \frac{2n+1}{2} \int_{-1}^1 f(x) P_n(x) dx$

对于 $f(\theta) = \sum_{n=0}^{\infty} A_n P_n(\cos\theta)$, 令 $x = \cos\theta$, 有:

$\int_0^\pi P_n(\cos\theta) P_m(\cos\theta) \sin\theta d\theta = \int_{-1}^1 P_n(x) P_m(x) dx = 0$

故 $\{P_n(\cos\theta), n=0, 1, 2, \dots\}$ 在 $(0, \pi]$ 上构成 $\sin\theta$ 正交, 且

$\|P_n(\cos\theta)\|^2 = \int_0^\pi P_n^2(\cos\theta) \sin\theta d\theta = \int_{-1}^1 P_n^2(x) dx = \frac{2}{2n+1}$

故有: $A_n = \frac{1}{\|P_n(\cos\theta)\|^2} \int_0^\pi f(\theta) P_n(\cos\theta) \sin\theta d\theta = \frac{2n+1}{2} \int_{-1}^1 f(\arccos x) P_n(x) dx$

补充: $t^n = \frac{2n+1}{2} \int_{-1}^1 (1-2xt+t^2)^{-1/2} P_n(x) dx, |t| < 1, n=0, 1, 2, \dots$

Chap 4 积分变换方法

4.1 用 Fourier 变换解题

4.1.1 Fourier 变换

若 $f(x)$ 在 \mathbb{R} 上逐段光滑, 且在 $(-\infty, +\infty)$ 内绝对可积 ($\int_{-\infty}^{+\infty} |f(x)| dx$ 存在).

则 $F(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(x) e^{i\omega x} dx$ 为 $f(x)$ 的 Fourier 变换. $[F[f]]$.

$\frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} F(\omega) e^{-i\omega x} d\omega$ 为 $F(\omega)$ 的 Fourier 逆变换 $[F^{-1}[F(\omega)]]$

性质: 1. 线性性 $F[af + bg] = aF[f] + bF[g]$

2. 频移性质 $F[f(x)e^{i\omega_0 x}] = F(\omega + \omega_0)$

3. 微分关系 若 $f^{(m)}(x) \rightarrow 0$ 且 $F[f^{(k)}(x)]$ 存在 ($k=0, 1, 2, \dots, m$) $F[f^{(m)}(x)] = (-i\omega)^m F[f]$
有个负号!!!

4. 卷积性 $f * g = \int_{-\infty}^{+\infty} f(x-\xi)g(\xi) d\xi$

$F[f * g] = F[f] \cdot F[g], F^{-1}[F(\omega) \cdot G(\omega)] = F^{-1}[F(\omega)] * F^{-1}[G(\omega)]$

高维 Fourier 变换

$F(\lambda, \mu, \nu) = \iiint_{-\infty}^{+\infty} f(x, y, z) \exp[i(\lambda x + \mu y + \nu z)] dx dy dz, [F[f]]$

$f(x, y, z) = \frac{1}{(2\pi)^3} \iiint_{-\infty}^{+\infty} F(\lambda, \mu, \nu) \exp[-i(\lambda x + \mu y + \nu z)] d\lambda d\mu d\nu$

性质: $F[\frac{\partial f}{\partial x}] = -i\lambda F[f]$ ($f(x=0, y, z) = 0$)

$F[\frac{\partial f}{\partial y}] = -i\mu F[f]$ ($f(x, y=0, z) = 0$)

$F[\frac{\partial f}{\partial z}] = -i\nu F[f]$ ($f(x, y, z=0) = 0$)

$F[\Delta_3 f] = -(\lambda^2 + \mu^2 + \nu^2) F[f]$

> 积分: 常微分方程 $y' + p(x)y = q(x)$ 的通解: $y = [Q(x)e^{\int p(x)dx} + C]e^{-\int p(x)dx}$

> 解决半直线上问题.

正弦变换: $\begin{cases} \bar{f}_s(\omega) = \int_0^{+\infty} f(x)\sin\omega x dx \\ f(x) = \frac{2}{\pi} \int_0^{+\infty} \bar{f}_s(\omega)\sin\omega x dx \end{cases}$ 余弦变换: $\begin{cases} \bar{f}_c(\omega) = \int_0^{+\infty} f(x)\cos\omega x dx \\ f(x) = \frac{2}{\pi} \int_0^{+\infty} \bar{f}_c(\omega)\cos\omega x dx \end{cases}$

正弦变换后微分性质等要具体问题具体分析, 与常规 Fourier 变换不同.

4.2 用 Laplace 变换解题.

定义: $F(p) = \mathcal{L}\{f(t)\} = \int_0^{+\infty} f(t)e^{-pt} dt$
 必须选取在 $(0, +\infty)$ 上变化的自变量 (常是时间变量) 作因变量
 微分关系: $\mathcal{L}\{f^{(n)}(t)\} = p^n F(p) - p^{n-1}f(0) - p^{n-2}f'(0) - \dots - f^{(n-1)}(0)$

常用 Laplace 变换:

$f(t)$	$\int_0^t f(\tau) d\tau$	$\frac{f(t)}{t}$	$\int_0^t f(\tau)g(t-\tau) d\tau$	$t^n f(t)$	$e^{at} f(t)$	$f(t-\tau)$
$F(p)$	$\frac{F(p)}{p}$	$\int_p^{+\infty} F(s) ds$	$F(p) \cdot G(p)$	$(-1)^n F^{(n)}(p)$	$F(p-a)$	$e^{-p\tau} F(p)$
$f(t)$	$\frac{t^n}{n!}$	e^{at}	$\sin \omega t$	$\cos \omega t$	$f(at)$	$\frac{1}{a} f(\frac{t}{a})$
$F(p)$	$\frac{1}{p^{n+1}}$	$\frac{1}{p-a}$	$\frac{\omega}{p^2 + \omega^2}$	$\frac{p}{p^2 + \omega^2}$	$\frac{1}{a} F(\frac{p}{a})$	$F(ap)$

Chap 5 基本解和积分方程表达式.

5.1 δ 函数.

定义: $\int_a^b \delta(x) dx = \begin{cases} 1, & 0 \in (a, b) \\ 0, & 0 \notin (a, b) \end{cases}$ 若集中量在 x_0 处, 则有 $\int_a^b \delta(x-x_0) dx = \begin{cases} 1, & x_0 \in (a, b) \\ 0, & x_0 \notin (a, b) \end{cases}$

性质: $\int_a^b \delta(x)\varphi(x) dx = \varphi(0), 0 \in (a, b)$ 卷积: $\int_{-\infty}^{+\infty} \delta(x)\varphi(x) dx = \varphi(0)$

> 对称性: $\delta(x) = \delta(-x)$. $\delta(x)$ 是偶函数.

> 卷积单位函数: $\delta(x) * \varphi(x) = \varphi(x)$

> δ 函数的导数: $\int_{-\infty}^{+\infty} \delta'(x)f(x) dx = -f'(0)$

一般地: $\int_{-\infty}^{+\infty} \delta^{(n)}(x)f(x) dx = (-1)^n f^{(n)}(0)$

> δ 函数的 Fourier 变换: $F[\delta(x)] = 1$

$\delta(x) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-i\lambda x} d\lambda = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \cos \lambda x dx$

> 三维 \$\delta\$ 函数

$$\iiint_V \delta(\mathbf{r}) dV = \begin{cases} 1, & (0,0,0) \in V \\ 0, & (0,0,0) \notin V \end{cases}$$

$$\text{运算性: } \iiint_{-\infty}^{+\infty} \delta(x-\xi, y-\eta, z-\zeta) f(x, y, z) dx dy dz = f(\xi, \eta, \zeta)$$

$$\text{对称性: } \delta(\mathbf{r}) = \delta(-\mathbf{r}), \quad \delta(\mathbf{r}-\mathbf{M}_0) = \delta(\mathbf{M}_0-\mathbf{r})$$

$$\text{Fourier 变换: } \mathcal{F}[\delta(\mathbf{r})] = 1$$

5.2 拉普拉斯方程边值问题

5.2.1 \$\Delta u = 0\$ 型方程的基本解

\$\Delta u = \delta(\mathbf{r})\$ 的解是 \$u = f(\mathbf{r})\$ 的基本解 (点源函数)

定理: 若 \$f(\mathbf{r})\$ 连续, \$u(\mathbf{r})\$ 满足 \$\Delta u = \delta(\mathbf{r})\$, 则 \$u = U * f = \iiint u(\mathbf{r}-\mathbf{M}_0) f(\mathbf{M}_0) dM_0\$

满足 \$\Delta u = f(\mathbf{r})\$

求得点源函数, 就可求得任意分布函数

\$\Delta u = \delta(\mathbf{r})\$ 的解为 \$u = -\frac{1}{4\pi r}\$, \$r\$ 是任一点与点源的距离

对于分布为 \$\rho(\mathbf{r})\$ 的电场, \$u = U * [\frac{\rho(\mathbf{r})}{\epsilon_0}] = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \iiint \frac{\rho(\mathbf{M}_0)}{r(\mathbf{r}, \mathbf{M}_0)} dM_0, \quad r = \sqrt{(x-\xi)^2 + \dots}\$

5.2.2 Green 函数的物理意义

对于 \$I_1: \begin{cases} \Delta u = -f(x, y, z) \\ u|_S = \varphi(x, y, z) \end{cases}\$ 为泊松问题, 若取 \$I_2: \begin{cases} \Delta G = -\delta(x-\xi, y-\eta, z-\zeta) \\ G|_S = 0 \end{cases}\$

\$G\$ 为 Green 函数

$$I_1 \text{ 的解: } u(\mathbf{M}_0) = -\iiint_V \varphi(\mathbf{M}) \frac{\partial G}{\partial n} dS + \iiint_V G f(\mathbf{M}) dM \quad (*)$$

5.2.3 用镜像法求 Green 函数

1) 半平面的 Green 函数

$$\begin{cases} \Delta G = -\delta(x-\xi, y-\eta, z-\zeta), z > 0 \\ G|_{z=0} = 0 \end{cases}$$

设 \$M_0(\xi, \eta, \zeta)\$ 为 \$z > 0\$ 空间任一点, 设 \$M_0\$ 与 \$M_1\$ 关于 \$z=0\$ 对称, 则:

$$G = u_1 + u_2 = \frac{1}{4\pi r(M_0, M)} - \frac{1}{4\pi r(M_1, M)}$$

对于 \$\begin{cases} \Delta u = 0 \quad (z > 0) \\ u|_{z=0} = \varphi(x, y) \end{cases}, \quad \frac{\partial G}{\partial n} = -\frac{\partial G}{\partial z} = \dots, \quad f(\mathbf{r}) = 0\$

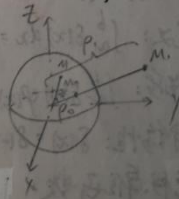
$$u(x, y) = u(\mathbf{M}_0) = -\iiint_{z=0} \frac{\varphi(x, y) \zeta}{[(x-\xi)^2 + (y-\eta)^2 + \zeta^2]^{3/2}} dx dy$$

2) 球形区域的 Green 函数

$$\begin{cases} \Delta G = -\delta(x-\xi, y-\eta, z-\zeta), \quad x^2 + y^2 + z^2 < R^2 \\ G|_S = 0 \end{cases}$$

$$G = \frac{1}{4\pi} \left[\frac{1}{r(M, M_0)} - \frac{R}{r(M, M_1)} \right], \quad \xi = \frac{R^2}{\rho_0}, \quad \rho_0 \cdot \rho_1 = R^2$$

对于 \$\begin{cases} \Delta u = 0 \quad (x^2 + y^2 + z^2 < R^2) \\ u|_S = \varphi(x, y, z) \end{cases}\$



将 $r(M, M_0)$, $r(M, M_1)$ 用 r, ϕ 表示, 则 $G(M; M_0) = G(r, \phi)$

$$\frac{\partial G}{\partial n} \Big|_S = \frac{\partial G}{\partial \bar{n}} \Big|_S = \dots$$

$$u(x, y), u(M_0) = - \int_0^{2\pi} \int_0^{\sqrt{R^2 - r^2}} \varphi \frac{\partial G}{\partial n} \sin \theta d\theta d\varphi = \dots$$

5.2.4 二维拉普拉斯

$$\Delta u = \delta(x, y)$$

解为 $u = \frac{1}{2\pi} \ln r$ r 是 M 与点 P 的距离

$$\text{对于 } I_4: \begin{cases} \Delta u = -f(x, y) \\ u|_L = \varphi(x, y) \end{cases}$$

$$\text{解为 } u(x, y) = - \int_D \varphi(M) \frac{\partial G(M; M_0)}{\partial n} dV + \iint_D G(M; M_0) f(M) dA$$

二维拉普拉斯下, 镜像法仍适用!

$$\begin{cases} \Delta G = -\delta(x-\xi, y-\eta), y > 0 \\ G|_{y=0} = 0 \end{cases}$$

$$\text{图: } \rho_0 \cdot \rho_1 = R^2$$

$$G = \frac{1}{2\pi} \ln r + \frac{1}{2\pi} \ln r_1 \cdot \frac{\rho_0}{\rho_1}$$

$$\text{解为: } G(M; M_0) = \frac{1}{2\pi} [\ln r(M; M_0) + \ln r(M; M_1)]$$

$$\text{对于: } \begin{cases} \Delta u = -f(x, y), y > 0 \\ u|_{y=0} = \varphi(x) \end{cases} \quad \frac{\partial G}{\partial n} \Big|_{y=0} = \frac{\partial G}{\partial \bar{n}} \Big|_{y=0} = \dots$$

$$u(x, y), u = \dots$$

圆内问题是调和

5.3 $U_t = \Delta u$ 型方程柯西问题的基本解

$$II_1: \begin{cases} U_t = \Delta u \quad (t > 0, -\infty < x, y, z < +\infty) \\ u|_{t=0} = \delta(x, y, z) \end{cases}$$

$$\text{解是 } II_2: \begin{cases} U_t = \Delta u + f(t, x, y, z) \\ u|_{t=0} = \varphi(x, y, z) \end{cases} \text{ 的基本解}$$

$$\text{解为: } u(t, x, y, z) = U(t, M) * \varphi(M) + \int_0^t U(t-\tau, M) * f(\tau, M) d\tau$$

$$\text{对于 } \begin{cases} U_t = a^2 \Delta U \\ U|_{t=0} = \delta(x, y, z) \end{cases} \Rightarrow U(t, x, y, z) = \left(\frac{1}{2a\sqrt{\pi t}}\right)^3 \exp\left\{-\frac{x^2+y^2+z^2}{4a^2 t}\right\}, u = \dots$$

5.4 $U_{tt} = \Delta u$ 型方程柯西问题的基本解

5.4.1 柯西问题解的积分表示

$$III_1: \begin{cases} U_{tt} = \Delta u \quad (t > 0, -\infty < x, y, z < +\infty) \\ u|_{t=0} = 0, u_t|_{t=0} = \delta(M) \end{cases}$$

$$\text{解是 } III_2: \begin{cases} U_{tt} = \Delta u + f(t, x, y, z) \\ u|_{t=0} = \varphi(M), u_t|_{t=0} = \psi(M) \end{cases} \text{ 的基本解}$$

$$\text{解为: } u(t, x, y, z) = \frac{\partial}{\partial t} [U(t, M) * \varphi(M)] + U(t, M) * \psi(M) + \int_0^t U(t-\tau, M) * f(\tau, M) d\tau$$

$$\text{对于 } \begin{cases} U_{tt} = a^2 \Delta U \\ U|_{t=0} = 0, U_t|_{t=0} = \delta(x, y, z) \end{cases} \Rightarrow U(t, x, y, z) = \frac{1}{4\pi a^3 t} \delta(r - at), \quad r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$$

$$\begin{cases} U_{tt} = a^2 \Delta U \\ U|_{t=0} = \varphi \\ U_t|_{t=0} = \psi \end{cases}$$

$$\text{解为: } U(t, x, y, z) = t \text{Max}(\varphi) + \frac{\partial}{\partial t} [t \text{Max}(\psi)] \quad \text{Max}(\varphi) = \frac{1}{4\pi(at)^2} \iint_{S_{at}} \varphi(\xi, \eta, \zeta) dS$$

S_{at} 是 $M(x, y, z)$ 为中心, at 为半径的球面 M 是在 S_{at} 上的投影

5.4.2 降维法. *

利用二阶波动方程降维法 = 降维问题.

对于 $\begin{cases} u_{tt} = a^2(u_{xx} + u_{yy}), & (t > 0, -\infty < x, y < +\infty) \\ u|_{t=0} = \varphi(x, y), & u_t|_{t=0} = \psi(x, y) \end{cases}$

$\iint_{S_{at}} \phi(\xi, \eta) dS = 2at \iint_{D_{at}} \frac{\phi(\xi, \eta) d\sigma}{\sqrt{a^2t^2 - (\xi-x)^2 - (\eta-y)^2}}$. D_{at} 是 S_{at} 在 ξ, η 面上的投影区域 $(\xi-x)^2 + (\eta-y)^2 \leq a^2t^2$

$\Rightarrow \text{Max}(\phi) = \frac{1}{4\pi a^2 t} \iint_{S_{at}} \phi(\xi, \eta) dS = \dots$

$$u(t, x, y) = \frac{\partial}{\partial t} [t \text{Max}(\varphi)] + t \text{Max}(\psi)$$

$$= \frac{1}{2\pi a} \frac{\partial}{\partial t} \iint_{D_{at}} \frac{\varphi(\xi, \eta)}{\sqrt{a^2t^2 - (\xi-x)^2 - (\eta-y)^2}} d\xi d\eta + \frac{1}{2\pi a} \iint_{D_{at}} \frac{\psi(\xi, \eta)}{\sqrt{a^2t^2 - (\xi-x)^2 - (\eta-y)^2}} d\xi d\eta$$

对于 $\begin{cases} u_{tt} = a^2 \Delta u \\ u|_{t=0} = \delta(m) \end{cases}$, $u(t, x, y) = \begin{cases} \frac{1}{2\pi a} \frac{1}{\sqrt{a^2t^2 - x^2 - y^2}} & x^2 + y^2 \leq a^2t^2 \\ 0 & x^2 + y^2 > a^2t^2 \end{cases}$

5.4.4 推迟势公式. *

$\begin{cases} u_{tt} = a^2 \Delta u + f(t, x, y, z), & t > 0, -\infty < x, y, z < +\infty \\ u|_{t=0} = u_t|_{t=0} = 0. \end{cases}$

解为: $u = \frac{1}{4\pi a^2} \iiint_{V_{at}} \frac{f(t-\frac{r}{a}, \xi, \eta, \zeta)}{r} d\xi d\eta d\zeta$. V_{at} 是 (x, y, z) 为球心, at 为半径

$\frac{r}{a}$ 是 (x, y, z) 距离 ξ, η, ζ 点上的外球面 S_{at} 的球心 (ξ, η, ζ) 所需时间 (推迟了 $\frac{r}{a}$)