

时间缩放 $x(t) \Leftrightarrow x(\alpha t + \beta)$ $|\alpha| < 1$, 线性拉伸 $|\alpha| > 1$, 线性压缩.

对于信号变换, 建议先平移, 再对t缩放.

$x(t) = \text{Ev}\{x(t)\} + \text{Od}\{x(t)\}$ $\text{Ev}\{x(t)\} = \frac{1}{2}[x(t) + x(-t)]$ $\text{Od}\{x(t)\} = \frac{1}{2}[x(t) - x(-t)]$

2. LTI System 1:

冲激函数的筛选性质: $x[n] = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} x[k] \delta[n-k]$ eg: $u[n] = \sum_{k=-\infty}^{\infty} u[k] \delta[n-k] = \sum_{k=0}^{\infty} \delta[n-k]$

$S[n-k] \rightarrow$ [LTI 系统] $\rightarrow h_k[n] = h[n-k]$.

$x[n] \rightarrow$ [LTI 系统] $\rightarrow y[n]$ $x[n] = \sum_{k=-\infty}^{\infty} x[k] \delta[n-k]$ $y[n] = \sum_{k=-\infty}^{\infty} x[k] h[n-k]$
 $y[n] = x[n] * h[n]$

eg: $y[n] = \dots + x[-1]h[n+1] + x[0]h[n] + x[1]h[n-1] + \dots$

计算 $x[n] * h[n]$ $x[n] = \alpha^n u[n]$, $h[n] = u[n]$, $0 < \alpha < 1$

解: $n \geq 0$ 时, $x[k]h[n-k] = \alpha^k, 0 \leq k \leq n$ $\therefore y[n] = \sum_{k=0}^n \alpha^k = \frac{1-\alpha^{n+1}}{1-\alpha}$, $n \geq 0$
 0 , else

$y[n] = \left(\frac{1-\alpha^{n+1}}{1-\alpha} \right) u[n]$

★ 任意函数与单位阶跃函数的卷积

$x[n] * u[n] = \sum_{k=-\infty}^{\infty} x[k] u[n-k] = \sum_{k=-\infty}^n x[k]$ 累加器

□

连续时间复指数信号 $x(t) = e^{j\omega_0 t}$ 是 t 的周期函数.

离散时间复指数信号 $x[n] = e^{j\omega_0 n}$ 是 ω_0 的周期函数. 不一定是 n 的周期函数.
 (当 $\frac{2\pi}{\omega_0}$ 为有理数时为周期函数)

★ 基波周期: $N = m \left(\frac{2\pi}{\omega_0} \right)$

1.4 单位冲激函数, 单位阶跃函数

$\delta(t) = \frac{du(t)}{dt}$ $u(t) = \int_0^{\infty} \delta(t-\sigma) d\sigma$

$\delta[n] = u[n] - u[n-1]$

采样性质: $x(t)\delta(t) = x(0)\delta(t)$

$u[n] = \sum_{k=0}^{\infty} \delta[n-k]$

$x(t)\delta(t-t_0) = x(t_0)\delta(t-t_0)$

$x[n]\delta[n] = x[0]\delta[n]$

筛选性质: $\int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau)\delta(t-\tau) d\tau = x(t)$

$x[n]\delta[n-n_0] = x[n_0]\delta[n-n_0]$

指数表示: $\delta(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-jkt} dk$

$\sum_{k=-\infty}^{\infty} x[k]\delta[n-k] = x[n]$

左边单位阶跃: $u[-n-1] = \begin{cases} 1, & n \leq -1 \\ 0, & n \geq 0 \end{cases}$

系统的基本性质:

记忆性: 输出依赖于前后时刻的信号输入

可逆性

因果性

仅依赖当前及过去时刻的输入.

$y[n] = x[n]$ 非因果

稳定性

特例法. 推导法.

$y(t) = x(t) \cos(t+1)$ 因果

$y(t) = t x(t)$ 非稳.

输入有界 \Rightarrow 输出有界

$|y(t)| = e^{x(t)} \therefore |x(t)| < B, e^{-B} < |y(t)| < e^B \therefore$ 稳.

累加器

$y[n] = \sum_{k=0}^n x[k]$

输入 $u[n]$ 有界 $\Rightarrow y[n] = \sum_{k=0}^n u[k] = (n+1)u[n]$ 无界

时不变性

$x(t) \rightarrow y(t)$

$x(t-t_0) \rightarrow y(t-t_0)$

t_1 时刻: $x_1(t) \rightarrow y_1(t)$

t_2 时刻: $x_1(t-t_0) \rightarrow y_1(t-t_0)$
($t_0 = t_2 - t_1$)

eg: 判断: ① $y(t) = \sin[x(t)]$ ② $y[n] = nx[n]$ ③ $y(t) = x(2t)$.

① t_1 时刻: $y_1(t) = \sin[x_1(t)]$
 $y_1(t-t_0) = \sin[x_1(t-t_0)]$
 t_2 时刻: $x_2(t) = x_1(t-t_0)$
 $y_2(t) = \sin[x_2(t)] = \sin[x_1(t-t_0)] = y_1(t-t_0) \therefore$ 时不变.

② t_1 时刻: $y_1[n] = nx_1[n]$
 $y_1[n-n_0] = (n-n_0)x_1[n-n_0]$
 t_2 时刻: $x_2[n] = x_1[n-n_0]$
 $y_2[n] = nx_2[n] = nx_1[n-n_0] \neq y_1[n-n_0] \therefore$ 时变.

③ t_1 时刻: $y_1(t) = x_1(2t)$
 $y_1(t-t_0) = x_1(2t-2t_0)$
 t_2 时刻: $x_2(t) = x_1(t-t_0)$
 $y_2(t) = x_2(2t) = x_1(2t-t_0) \neq y_1(t-t_0) \therefore$ 时变.

线性

叠加性质 (a, b 为复常数)

零入零出性质 $x[n] \rightarrow 0, y[n] \rightarrow 0$.

eg: 判断: ① $y(t) = tx(t)$ ② $y(t) = x^2(t)$ ③ $y[n] = \text{Re}\{x[n]\}$ ④ $y[n] = 2x[n] + 3$

① \downarrow 任意两个输入及输出: $x_1(t) \rightarrow y_1(t) = tx_1(t)$ $x_2(t) \rightarrow y_2(t) = tx_2(t)$

\downarrow 线性组合: $x_3(t) = ax_1(t) + bx_2(t)$

\downarrow 线性组合的输出: $y_3(t) = ty_3(t) = t(ax_1(t) + bx_2(t)) = atx_1(t) + btx_2(t) = ay_1(t) + by_2(t) \therefore$ 线性

② $x_1(t) \rightarrow y_1(t) = x_1^2(t)$ $x_2(t) \rightarrow y_2(t) = x_2^2(t)$

$x_3(t) = ax_1(t) + bx_2(t)$

$y_3(t) = x_3^2(t) = (ax_1(t) + bx_2(t))^2 \neq ay_1(t) + by_2(t) \therefore$ 非线性.

③ $x_1[n] \rightarrow y_1[n] = \text{Re}\{x_1[n]\}$ $x_2[n] \rightarrow y_2[n] = \text{Re}\{x_2[n]\}$ $x_3[n] = ax_1[n] + bx_2[n]$

$y_3[n] = \text{Re}\{x_3[n]\} = \text{Re}\{ax_1[n] + bx_2[n]\} \neq a \text{Re}\{x_1[n]\} + b \text{Re}\{x_2[n]\} \therefore$ 非线性

④ 不满足零入零出 (a, b 为复常数)

2.2 连续时间 LTI 系统: 卷积积分

$$x(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau) \delta(t-\tau) d\tau \quad u(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} u(\tau) \delta(t-\tau) d\tau = \int_0^{\infty} \delta(t-\tau) d\tau$$

$$h_{\tau}(t) = h(t-\tau) \quad h_o(t) = h(t)$$

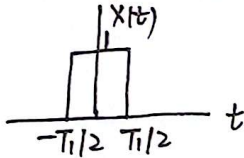
$$y(t) = x(t) * h(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau) h(t-\tau) d\tau$$

例: 求 $x(t) * h(-t)$. 令 $g(t) = h(-t)$ $x(t) * g(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau) g(t-\tau) d\tau$.

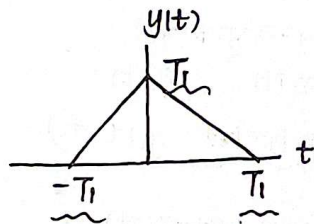
$$\therefore g(t-\tau) = h(-(t-\tau)) = h(\tau-t)$$

$$\therefore x(t) * h(-t) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau) h(\tau-t) d\tau$$

☆ 方波信号与自己的卷积



⇒



(脑子里要有动态)

2.3 LTI 系统的基本性质

交换律 分配律 结合律: $x(t) * [h_1(t) * h_2(t)] = [x(t) * h_1(t)] * h_2(t)$

记忆性

无记忆离散时间 LTI 系统必须满足: 当 $n \neq 0$ 时, $h[n] = 0$ $\therefore h[n] = k\delta[n]$. k 为常数
连续 $t \neq 0, h(t) = 0$ $\therefore h(t) = k\delta(t)$.

可逆性

需满足 $h(t) * h_i(t) = \delta(t)$
 $h[n] * h_i[n] = \delta[n]$

卷积不保留 δ . 卷积保留 δ .

☆ 例: 求 $y(t) = x(t) * \delta(t)$ 的

$$x(t) * \delta(t) = x(t) \quad x(t) * \delta(t-t_0) = x(t-t_0)$$

☆ 如果 LTI 系统的冲激响应为 $\delta(t-t_0)$, 其逆系统的冲激响应为 $\delta(t+t_0)$
 $\delta[n-n_0]$ $\delta[n+n_0]$

累加器与差分器

一个 LTI 系统的冲激响应为 $h[n] = u[n]$

系统输出 $y[n] = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} x[k] u[n-k] = \sum_{k=-\infty}^n x[k]$ 累加器.

其逆系统 $y[n] = x[n] - x[n-1]$ 差分器

逆系统的冲激响应 $h_i[n] = \delta[n] - \delta[n-1]$

因果性

当 $n < 0$ 时, $h[n] = 0$ $t < 0$ 时, $h(t) = 0$

线性系统: 因果性与初始松弛条件等价.

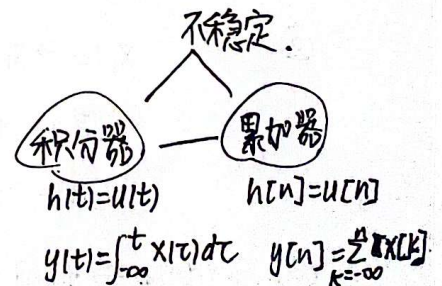
稳定性

输入有界 \Rightarrow 输出有界

if: $\sum_{k=-\infty}^{+\infty} |h[k]| < \infty$. $\int_{-\infty}^{+\infty} |h(\tau)| d\tau < \infty$. 则系统稳定.

LTI 系统的单位阶跃响应

$$s[n] = \sum_{k=-\infty}^n h[k] \quad s(t) = \int_{-\infty}^t h(\tau) d\tau$$



2.4 线性常系数微分方程 . 框图表示.

2.5 奇异函数

$$x(t) * u_1(t) = \frac{dx(t)}{dt}$$

$$u_1(t) = \frac{ds(t)}{dt} \quad \text{单位冲激偶}$$

$$x(t) * u_2(t) = \frac{d^2 x(t)}{dt^2} = x(t) * u_1(t) * u_1(t) \quad u_2(t) = u_1(t) * u_1(t)$$

$$x(t) * u(t) = \int_{-\infty}^t x(\tau) d\tau$$

$$u_2(t) = u(t) * u(t) = \int_{-\infty}^{\infty} u(\tau) u(t-\tau) d\tau = \int_0^t u(\tau) d\tau = t u(t) \quad \text{单位斜坡函数.}$$

第三章 周期信号的Fourier级数表示. CTFS DTFS

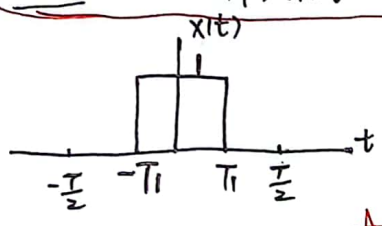
CTFS: $x(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} a_k e^{jk\omega_0 t} = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} a_k e^{jk(2\pi/T)t}$

实周期信号的Fourier级数表示 $x(t) = x^*(t)$ $a_k^* = a_k$ $a_k = a_k^*$
 ("*"在哪都一样)

系数: $a_k = \frac{1}{T} \int_T x(t) e^{-jk\omega_0 t} dt$ $a_0 = \frac{1}{T} \int_T x(t) dt$

eg: 常数为1的CTFS: $x(t) = 1$ $a_k = \frac{1}{T} \int_T x(t) e^{-jk\omega_0 t} dt = \frac{1}{T} \int_T e^{-jk\omega_0 t} dt = \begin{cases} 1, & k=0 \\ 0, & \text{else} \end{cases}$

★周期矩形波函数信号x(t)的Fourier级数展开系数



$x(t) = \begin{cases} 1, & |t| < T_1 \\ 0, & T_1 < |t| < T/2 \end{cases}$

$a_k = \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} x(t) e^{-jk\omega_0 t} dt = \frac{1}{T} \int_{-T_1}^{T_1} e^{-jk\omega_0 t} dt$
 $= -\frac{1}{jk\omega_0 T} e^{-jk\omega_0 t} \Big|_{-T_1}^{T_1} = \frac{2}{k\omega_0 T} \left[\frac{e^{jk\omega_0 T_1} - e^{-jk\omega_0 T_1}}{2j} \right]$
 $= \frac{2 \sin(k\omega_0 T_1)}{k\omega_0 T} = \frac{\sin(k\omega_0 T_1)}{k\pi} \quad (k \neq 0)$
 $a_0 = \frac{1}{T} \int_{-T_1}^{T_1} dt = \frac{2T_1}{T}, \quad (k=0)$

CTFS展开的误差 $e_N(t) = x(t) - x_N(t)$
 $= x(t) - \sum_{k=-N}^{+N} a_k e^{jk\omega_0 t}$ 误差度量: $E_N = \int_T |e_N(t)|^2 dt$

Fourier FS收敛条件: 一. 单周期内能量有限(平方可积) $\int_T |x(t)|^2 dt < \infty$
 二. $\begin{cases} \text{绝对可积} \int_T |x(t)| dt < \infty \\ \forall \text{有限} t \text{内, } \begin{cases} \text{有限振荡} \\ \text{有限不连续点} \end{cases} \end{cases}$

3.4 CTFS性质

(时移) $x(t) \xleftrightarrow{FS} a_k$ $x(t-t_0) \xleftrightarrow{FS} e^{-jk\omega_0 t_0} a_k = e^{-jk(2\pi/T)t_0} a_k$

时间反转: $x(-t) \xleftrightarrow{FS} a_{-k}$
 若x(t)为偶/奇, 则 $a_k = a_k / a_{-k} = -a_k$

时间缩放 $y(t) = x(at) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} a_k e^{jk(a\omega_0)t}$

(乘积) $x(t) \xleftrightarrow{FS} a_k$ $y(t) \xleftrightarrow{FS} b_k$ $x(t)y(t) \xleftrightarrow{FS} h_k = \sum_{l=-\infty}^{\infty} a_l b_{k-l}$

(共轭) $x(t) \xleftrightarrow{FS} a_k$ $x^*(t) \xleftrightarrow{FS} a_{-k}^*$ \Rightarrow 若x(t)为实信号 $x^*(t) = x(t)$, $a_k = a_k^*$
 实偶 \Rightarrow FS为实偶 $a_k = a_{-k}$
 $a_k^* = a_k$

(微分) $x(t) \xleftrightarrow{FS} a_k$ $\frac{dx(t)}{dt} \xleftrightarrow{FS} jk\omega_0 a_k$
 (积分) $x(t) \xleftrightarrow{FS} a_k$ if $a_0 = 0$ 且积分有界 $\int_{-\infty}^t x(\tau) d\tau \xleftrightarrow{FS} \frac{a_k}{jk\omega_0}, k \neq 0$
 实奇 \Rightarrow 纯虚奇函数 $\begin{cases} a_k = -a_{-k} \\ a_k^* = -a_k \\ a_0 = 0 \end{cases}$

Parseval 定理 $\frac{1}{T} \int_T |x(t)|^2 dt = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} |a_k|^2$

☆ 例3.6 非标准周期方波

找到信号与周期方波之间的关系。即周期方波 $x(t) \xrightarrow{\text{how}} g(t)$

☆ 例3.7 周期三角波

周期三角波

$\omega_0 = \frac{2\pi}{T}$

例3.8 冲激串 FS 系数

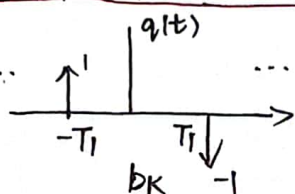
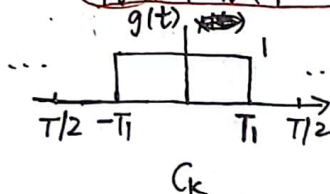


$x(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \delta(t - kT)$

$a_k = \frac{1}{T} \int_T \delta(t) e^{-jk\omega_0 t} dt = \frac{1}{T}$

周期三角波 $\xrightarrow{\text{微分}}$ 非标准周期方波 \rightarrow 标准周期方波

Q: 利用冲激串与矩形波间的关系, 求周期矩形波的 FS 系数 C_k



$b_k = jk\omega_0 C_k$

求 b_k : $q(t) = \delta(t + T/2) - \delta(t - T/2)$

$\therefore b_k = (e^{jk\omega_0 T/2} - e^{-jk\omega_0 T/2}) \frac{1}{T}$

$= \frac{2j}{T} \cdot \sin(k\omega_0 T/2)$

$\therefore C_k = \frac{1}{jk\omega_0} b_k = \frac{2j \sin(k\omega_0 T/2)}{T \cdot jk\omega_0} = \frac{\sin(k\omega_0 T/2)}{k\pi}$

$C_0 = \frac{2T/2}{T} = 1$

☆ 例3.9 FS 性质的综合应用

$a_k = a_k^*$

☆ 共轭: 实信号的共轭对称性!

DTFS

$x[n] = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} a_k e^{jk\omega_0 n} = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} a_k e^{jk(2\pi/N)n}$

$a_k = \frac{1}{N} \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x[n] e^{-jk\omega_0 n} = \frac{1}{N} \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x[n] e^{-jk(2\pi/N)n}$

(1) a_k 是周期序列 $a_k = a_{k+N}$ ☆

(2) $a_0 = \frac{1}{N} \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x[n]$ 一个周期上的平均!

例: 求周期为 N 的常数序列 1 的 DTFS

$x[n] = 1$

$a_k = \frac{1}{N} \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x[n] e^{-jk\omega_0 n} = \frac{1}{N} \sum_{n=0}^{N-1} e^{-jk(2\pi/N)n} = \begin{cases} 1, & k=0, \pm N, \pm 2N \\ 0, & \text{else} \end{cases}$

(好像直流没变呀)

例3.10 离散时间周期正弦信号

$x[n] = \sin \omega_0 n, N = (\frac{2\pi}{\omega_0})^m$

例离散冲激串 FS 系数

$x[n] = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \delta[n - kN]$

$a_k = \frac{1}{N} \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x[n] e^{-jk(2\pi/N)n} = \frac{1}{N}$

(\therefore 一个周期内只有1个地方有值)

☆ 例3.12 离散时间周期方波信号

离散时间周期信号

DTFS 性质

周期性 $x[n] \xleftrightarrow{FS} a_k \quad a_k = a_{k+N}$

乘积 $x[n] \xleftrightarrow{FS} a_k \quad y[n] \xleftrightarrow{FS} b_k \quad x[n]y[n] \xleftrightarrow{FS} c_k = \sum_{l=-\infty}^{\infty} a_l b_{k-l} = \sum_{l=0}^{N-1} a_l b_{k-l}$

周期卷积 $x[n], y[n]$ 周期为 N . $\therefore w[n] = \sum_{\gamma=-\infty}^{\infty} x[\gamma]y[n-\gamma] \xleftrightarrow{FS} N a_k b_k$

一阶差分 $x[n] \xleftrightarrow{FS} a_k \quad x[n] - x[n-1] \xleftrightarrow{FS} (1 - e^{-jk(2\pi/N)}) a_k$

Parseval: $\frac{1}{N} \sum_{n=-\infty}^{\infty} |x[n]|^2 = \sum_{k=-\infty}^{\infty} |a_k|^2$

时移: $x[n-n_0] \xleftrightarrow{FS} a_k e^{-jk\omega_0 n_0} \quad \omega_0 = \frac{2\pi}{N}$

频移: $e^{jM\omega_0 n} x[n] \xleftrightarrow{FS} a_{k-M}$

例3.13 非标准周期方波 \rightarrow 拆开

例3.15 \star 求周期信号 $w[n]$.

例3.14 \star 性质的综合运用 \rightarrow 求周期信号 $x[n]$.

其中条件: $\sum_{n=2}^7 (-1)^n x[n] = 1$ 已知 $\omega_0 = \frac{\pi}{3}$

$\Rightarrow \sum_{n=2}^7 (-1)^n x[n] = \sum_{n=2}^7 e^{-j\frac{\pi}{3}n} x[n] = \sum_{n=2}^7 e^{-j3\omega_0 n} x[n] = 1$

$\therefore \frac{1}{6} \sum_{n=2}^7 e^{-j3\omega_0 n} x[n] = \frac{1}{6} \quad \therefore \boxed{a_3 = \frac{1}{6}}$

3.7 LTI系统的特征函数和特征值

$x(t) = e^{st}$ 时, $y(t) = \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau) x(t-\tau) d\tau = \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau) e^{s(t-\tau)} d\tau = e^{st} \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau) e^{-s\tau} d\tau$

$\therefore y(t) = H(s) e^{st}$

$H(s) = \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau) e^{-s\tau} d\tau$

有点FT的意味了

同样

$x[n] = z^n$ 时, $y[n] = \sum_{k=-\infty}^{\infty} h[k] x[n-k] = \sum_{k=-\infty}^{\infty} h[k] z^{n-k} = z^n \sum_{k=-\infty}^{\infty} h[k] z^{-k}$

$\therefore y[n] = H(z) \cdot z^n$

$H(z) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} h[k] z^{-k}$

\star 例3.16 LTI系统对CTFS的响应

学完再回过头来看

\star 例3.17 LTI系统对DTFS的响应

滤波器

导数滤波器 $y(t) = \frac{dx(t)}{dt}$ $x(t) = e^{j\omega t}$ $y(t) = j\omega e^{j\omega t}$ $H(j\omega) = j\omega$

两点平均滤波器 $y[n] = \frac{1}{2}(x[n] + x[n-1])$ $h[n] = \frac{1}{2}(\delta[n] + \delta[n-1])$
 $H(e^{j\omega}) = \frac{1}{2}(1 + e^{-j\omega})$

★ 离散时间频率选择滤波器 $H(e^{j\omega})$

周期为 2π .

低频出现在偶数 π 附近
 高频出现在奇数 π 附近.

接第四章

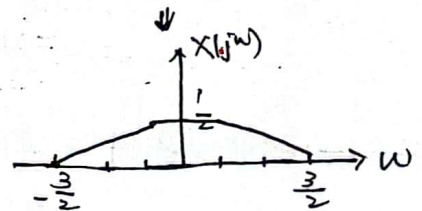
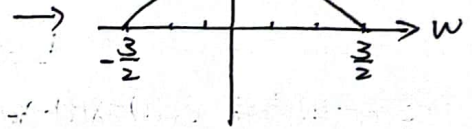
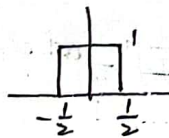
例 4.2 正弦幅度调制

4.23 两个 sinc 函数的乘积.

$$x(t) = \frac{\sin(t) \sin(t/2)}{\pi t^2} = \pi \left(\frac{\sin t}{\pi t} \right) \left(\frac{\sin(t/2)}{\pi t} \right)$$

$$X(j\omega) = \frac{\pi}{2\pi} \underbrace{F\left[\frac{\sin t}{\pi t}\right]}_{\text{矩形}} * \underbrace{F\left[\frac{\sin(t/2)}{\pi t}\right]}_{\text{矩形}}$$

别忘了 $\frac{1}{2}$ 系数



4.7 由线性常系数微分方程表征的 LTI 系统的频率响应.

味3

第四章 CTFT

对非周期信号 $x(t)$, 可以通过周期延拓, 得到 $\tilde{x}(t)$. $\tilde{x}(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} a_k e^{jk\omega_0 t}$, $a_k = \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} \tilde{x}(t) e^{-jk\omega_0 t} dt$

可改写为 $a_k = \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} x(t) e^{-jk\omega_0 t} dt = \frac{1}{T} \int_{-\infty}^{\infty} x(t) e^{-jk\omega_0 t} dt$

定义 $X(j\omega) = T a_k = \int_{-\infty}^{\infty} x(t) e^{-j\omega t} dt$ $\omega = k\omega_0$.

$a_k = \frac{1}{T} X(jk\omega_0)$ 或 $a_k = \frac{1}{T} X(j\omega)|_{\omega=k\omega_0}$

$X(j\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} x(t) e^{-j\omega t} dt$

$X(0) = \int_{-\infty}^{\infty} x(t) dt$

$x(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X(j\omega) e^{j\omega t} d\omega$

$x(0) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X(j\omega) d\omega$

收敛条件: 有限能量 $\int_{-\infty}^{+\infty} |x(t)|^2 dt < \infty$
 (充分非必要条件) 绝对可积 $\int_{-\infty}^{+\infty} |x(t)| dt < \infty$
 有限振荡, 有限不连续点

$x(t) = e^{-at} u(t)$, $a > 0$, a 为实数. $X(j\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t) e^{-j\omega t} dt = \int_0^{\infty} e^{-at} e^{-j\omega t} dt = \frac{1}{a+j\omega}$, $a > 0$.
 若 a 为复数且 $\text{Re}(a) > 0$.

① $e^{-at} u(t)$, $\text{Re}(a) > 0 \xrightarrow{F} \frac{1}{a+j\omega}$

② 双向指数信号 $x(t) = e^{-a|t|}$, $a > 0$

 $X(j\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-a|t|} e^{-j\omega t} dt = \int_{-\infty}^0 e^{at} e^{-j\omega t} dt + \int_0^{\infty} e^{-at} e^{-j\omega t} dt$
 $= \frac{1}{a-j\omega} + \frac{1}{a+j\omega} = \frac{2a}{a^2 + \omega^2}$ (实偶信号)

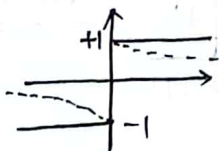
③ $\delta(t)$

$X(j\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} \delta(t) e^{-j\omega t} dt = 1$ $\delta(t) \xrightarrow{F} 1$

$1 \xrightarrow{F} 2\pi \delta(\omega)$

冲激函数的指数表示: $\delta(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-j\omega t} d\omega$

④ 符号函数 $\text{sgn}(t)$ (不满足收敛条件, 但存在 FT).



由 $x(t) = e^{-at} \text{sgn}(t) = e^{-at} u(t) - e^{at} u(-t)$

$\text{sgn}(t) = \lim_{a \rightarrow 0} x(t)$

$\therefore X(j\omega) = \left(\frac{1}{a+j\omega} - \frac{1}{a-j\omega} \right) = \frac{-2j\omega}{a^2 + \omega^2}$ $\therefore (\text{sgn}(t)) \xrightarrow{F} \frac{2}{j\omega} (\omega \neq 0)$

这个证明挺完整, 但我直接 $u(t) - u(-t)$ 岂不更快.

⑤ $u(t) = \frac{1}{2}(1 + \text{sgn}(t)) \Rightarrow F[u(t)] = \frac{1}{2} F[1 + \text{sgn}(t)] = \pi \delta(\omega) + \frac{1}{j\omega}$
 $\star u(t) \xrightarrow{F} \frac{1}{j\omega} + \pi \delta(\omega)$

⑥ 矩形脉冲信号



$\rightarrow \text{rect}\left(\frac{t}{2T_1}\right)$

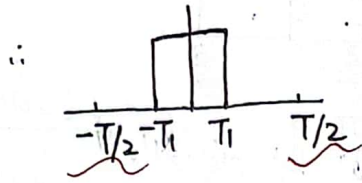
$X(j\omega) = \int_{-T_1}^{T_1} e^{-j\omega t} dt = \frac{2 \sin \omega T_1}{\omega}$

定义 $\text{sinc}(x) = \frac{\sin \pi x}{\pi x}$

$\text{rect}\left(\frac{t}{2T_1}\right) \xleftrightarrow{F} \frac{2 \sin \omega T_1}{\omega}$ (记)

由 $X(j\omega) \Rightarrow a_k$

$T a_k = X(j\omega)|_{\omega=k\omega_0}, \omega_0 = \frac{2\pi}{T}$



$a_k = \frac{1}{T} \cdot \frac{2 \sin k\omega_0 T_1}{k\omega_0} = \frac{\sin k\omega_0 T_1}{k\pi}, k \neq 0$
 $a_k = \frac{2T_1}{T}, k=0$ 如

对于离散的一会推

利用对偶性

if $F\{x(t)\} = X(j\omega)$ 则 $F\{X(t)\} = 2\pi x(-j\omega)$

$\therefore \frac{2 \sin \omega T}{\omega} \xleftrightarrow{F} \text{rect}\left(\frac{-\omega}{2T}\right) \cdot 2\pi$

$\therefore \frac{\sin \omega T}{\pi \omega} \xleftrightarrow{F} \text{rect}\left(\frac{\omega}{2T}\right)$

4.2 连续时间周期信号FT

可以由其FS得到

$X(j\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t) e^{-j\omega t} dt, x(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} a_k e^{jk\omega_0 t}$

$1 \xleftrightarrow{F} 2\pi \delta(\omega)$

$\therefore X(j\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} \sum_{k=-\infty}^{+\infty} a_k e^{jk\omega_0 t} e^{-j\omega t} dt = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} a_k \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-j(\omega - k\omega_0)t} dt$

$\left\{ \delta(\omega) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-j\omega t} dt \right\}$

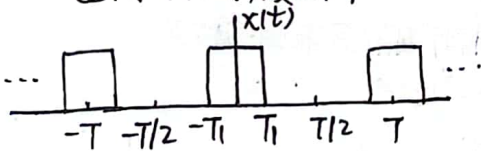
$X(j\omega) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} 2\pi a_k \delta(\omega - k\omega_0)$ (星)

① 求1的FT

$a_k = \begin{cases} 1, & k=0 \\ 0, & \text{else} \end{cases}$

$\therefore X(j\omega) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} 2\pi a_k \delta(\omega - k\omega_0) = 2\pi \delta(\omega)$

② 周期矩形波的FT



$\therefore \text{FS}: a_k = \frac{\sin k\omega_0 T_1}{k\pi}$

$\therefore X(j\omega) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} 2\pi \cdot \frac{\sin k\omega_0 T_1}{k\pi} \delta(\omega - k\omega_0) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \frac{2 \sin k\omega_0 T_1}{k} \delta(\omega - k\omega_0)$

③ $x(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \delta(t - kT)$

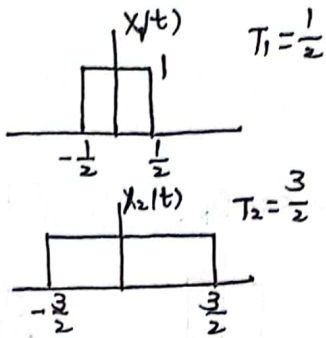
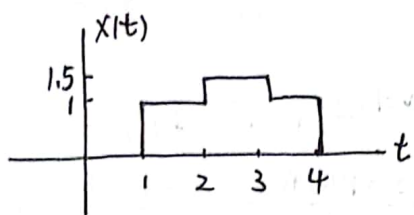
$\therefore \text{FS}: a_k = \frac{1}{T} \int_T \delta(t) e^{jk\omega_0 t} dt = \frac{1}{T}$

$\therefore \text{FT}: X(j\omega) = \frac{2\pi}{T} \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \delta(\omega - k \cdot \frac{2\pi}{T})$

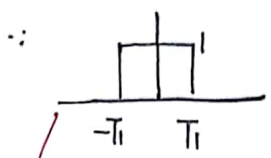
CTFT性质

时移 $x(t-t_0) \xrightarrow{F} e^{-j\omega t_0} X(j\omega)$

☆ 例4.9 线性与时移综合应用



符号别反!
 $x(t) = \frac{1}{2}x_1(t - \frac{5}{2}) + x_2(t - \frac{5}{2})$



$rect(\frac{t}{2T_1}) \xrightarrow{F} \frac{2 \sin \omega T_1}{\omega}$

$\therefore X_1(j\omega) = \frac{2 \sin(\omega/2)}{\omega}$
 $X_2(j\omega) = \frac{2 \sin(3\omega/2)}{\omega}$

共轭

if $x(t) \xrightarrow{F} X(j\omega)$, 则 $x^*(t) \xrightarrow{F} X^*(-j\omega)$
 $X(j\omega) = e^{-j\omega \cdot \frac{5}{2}} \left(\frac{\sin(\omega/2) + 2 \sin(3\omega/2)}{\omega} \right)$

跟FS的 a_k^* 相似。

☆ 推论1: $x(t)$ 为实信号

$x(t) = x^*(t) \quad X(j\omega) = X^*(-j\omega)$

直角坐标系下, $X(j\omega)$ 的实部为偶函数, 虚部为奇函数。

极坐标系下, $X(j\omega)$ 的幅度为偶函数, 相位为奇函数。

推论2: (1) 若 $x(t)$ 实偶, 即 $x(t) = x(-t)$, 则 $X(j\omega)$ 也是实偶。

(2) 实奇 $\frac{1}{2}[x(t) - x(-t)]$ 纯虚奇函数。

推论3: $x(t)$ 的奇偶分解 (实)

$x(t) = \underbrace{\sum \{x(t)\}}_{\text{偶}} + \underbrace{Od \{x(t)\}}_{\text{奇}} \rightarrow \frac{1}{2}[x(t) + x(-t)]$
 $\downarrow F \quad \downarrow F$
 $Re\{X(j\omega)\} \quad jIm\{X(j\omega)\}$

微分

$\frac{dx(t)}{dt} \xrightarrow{F} j\omega X(j\omega)$

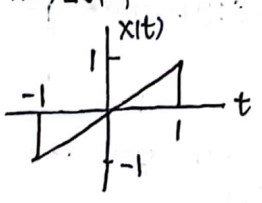
积分

$\int_{-\infty}^t x(\tau) d\tau \xrightarrow{F} \frac{1}{j\omega} X(j\omega) + \pi X(0) \delta(\omega)$

$u(t) \xrightarrow{F} \frac{1}{j\omega} + \pi \delta(\omega)$

(微分操作可能会取消常数项)

eg. 求 $x(t)$ 的FT



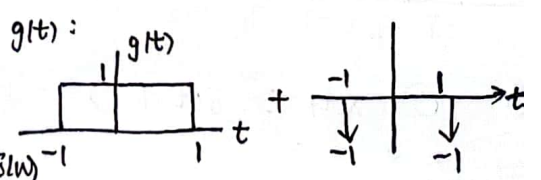
$g(t) = \frac{dx(t)}{dt}$

$\therefore x(t) = \int_{-\infty}^t x(\tau) d\tau$

$\therefore X(j\omega) = \frac{1}{j\omega} G(j\omega) + \pi g(0) \delta(\omega)$

$\therefore G(j\omega) = \frac{2 \sin \omega}{\omega} - e^{j\omega} - e^{-j\omega} \quad g(0) = 0$

$\therefore X(j\omega) = \frac{2 \sin \omega}{j\omega^2} - \frac{2 \cos \omega}{j\omega}$



时变缩放 $x(at) \xleftrightarrow{F} \frac{1}{|a|} X\left(\frac{j\omega}{a}\right)$ $x(-t) \xleftrightarrow{F} X(-j\omega)$

对偶性 若: $F[x(t)] = X(j\omega)$, 则 $F[X(t)] = 2\pi x(-j\omega)$

例4.13 利用对偶性质求 FT: $g(t) = \frac{2}{1+t^2}$

假设 $X(j\omega) = \frac{2}{1+\omega^2}$ 变换对 $e^{-|t|} \xleftrightarrow{F} X(j\omega) = \frac{2}{1+\omega^2}$

$\therefore F\left[\frac{2}{1+t^2}\right] = 2\pi e^{-|\omega|}$

常用对偶关系

频移 $e^{j\omega_0 t} x(t) \xleftrightarrow{F} X(j(\omega - \omega_0))$

频域微分 $-jt x(t) \xleftrightarrow{F} \frac{dX(j\omega)}{d\omega}$ 证: $\frac{dX(j\omega)}{d\omega} = \int_{-\infty}^{\infty} -jt x(t) e^{-j\omega t} dt$

Parseval $\int_{-\infty}^{\infty} |x(t)|^2 dt = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} |X(j\omega)|^2 d\omega$

FT的FT $F^2[x(t)] = F[X(j\omega)] = \int_{-\infty}^{\infty} X(j\omega) e^{-j\omega t} d\omega = 2\pi x(-t)$

$\therefore F[X(j\omega)] = 2\pi x(-t)$

卷积 $y(t) = h(t) * x(t) \xleftrightarrow{F} Y(j\omega) = H(j\omega) X(j\omega)$

通常认为当一个系统稳定时, 认为其存在频率响应

例4.19. $h(t) = e^{-at} u(t), a > 0$ $x(t) = e^{-bt} u(t), b > 0$

求 $y(t)$ $H(j\omega) = \frac{1}{a+j\omega}$ $X(j\omega) = \frac{1}{b+j\omega}$ $Y(j\omega) = \frac{1}{(a+j\omega)(b+j\omega)}$

$\therefore Y(j\omega) = \frac{1}{b-a} \left[\frac{1}{a+j\omega} - \frac{1}{b+j\omega} \right]$

① $a \neq b$ 时, $y(t) = \frac{1}{b-a} [e^{-at} u(t) - e^{-bt} u(t)]$

② $a = b$ 时, $Y(j\omega) = \frac{1}{(a+j\omega)^2}$

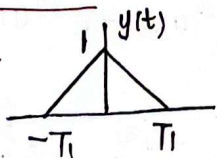
$\therefore -jt x(t) \xleftrightarrow{F} \frac{dX(j\omega)}{d\omega}$

$\therefore -j t e^{-at} u(t) \xleftrightarrow{F} \frac{d}{d\omega} \left(\frac{1}{a+j\omega} \right) = -j \frac{1}{(a+j\omega)^2}$

变换对: $t e^{-at} u(t) \xleftrightarrow{F} \frac{1}{(a+j\omega)^2}$ $\therefore y(t) = t e^{-at} u(t)$

例4.20 两个 sinc 函数的卷积

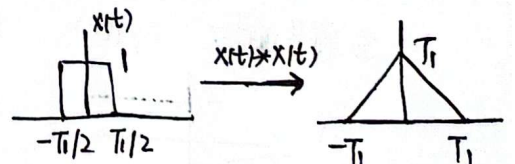
例 求三角波的 FT



求 $Y(j\omega)$

$\therefore y(t) = \frac{1}{T_1} [x(t) * x(t)]$

$\therefore Y(j\omega) = \frac{1}{T_1} X(j\omega) X(j\omega) = \frac{1}{T_1} \left[\frac{2 \sin \omega T_1 / 2}{\omega} \right]^2$



乘积

$y(t) = s(t) p(t) \xleftrightarrow{F} R(j\omega) = \frac{1}{2\pi} S(j\omega) * P(j\omega)$

(调制性质)

$= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} S(j\nu) P(j(\omega - \nu)) d\nu$

5.1 离散时间非周期的FT DTFT

$$\begin{cases} X(e^{j\omega}) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x[n] e^{-j\omega n} \\ x[n] = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} X(e^{j\omega}) e^{j\omega n} d\omega \end{cases}$$

$$\begin{cases} X(0) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x[n] \\ x[0] = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} X(e^{j\omega}) d\omega \end{cases}$$

$$Na_k = X(e^{j\omega}) \quad \omega = k\omega_0$$

$X(e^{j\omega})$ 具有周期性, 2π . 综合方程中积分区间为 $\forall 2\pi$ 范围

重建信号

$$\hat{x}[n] = \frac{1}{2\pi} \int_{-W}^W X(e^{j\omega}) e^{j\omega n} d\omega$$

当 $W = \pi$ 时, $\hat{x}[n] = x[n]$

DTFT 可以精确重建原信号, 不存在 Gibbs 现象

① $x[n] = a^n u[n], |a| < 1$

$$X(e^{j\omega}) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} a^n u[n] e^{-j\omega n} = \sum_{n=0}^{\infty} (ae^{-j\omega})^n = \frac{1}{1 - ae^{-j\omega}}$$

$$\therefore a^n u[n], |a| < 1 \xrightarrow{F} \frac{1}{1 - ae^{-j\omega}}$$

② 双边指数信号 $x[n] = a^{|n|}, |a| < 1$

$$\begin{aligned} X(e^{j\omega}) &= \sum_{n=-\infty}^{+\infty} a^{|n|} e^{-j\omega n} = \sum_{n=0}^{\infty} a^n e^{-j\omega n} + \sum_{n=-\infty}^{-1} a^{-n} e^{-j\omega n} \quad \text{令 } m = -n \\ &= \sum_{n=0}^{\infty} (ae^{-j\omega})^n + \sum_{m=1}^{\infty} (ae^{j\omega})^m \\ &= \frac{1}{1 - ae^{-j\omega}} + \frac{ae^{j\omega}}{1 - ae^{j\omega}} \end{aligned}$$

③ 离散矩形波信号

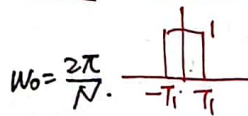


$$X(e^{j\omega}) = \sum_{n=-N_1}^{N_1} e^{j\omega n} = \frac{\sin \omega (N_1 + \frac{1}{2})}{\sin(\omega/2)}$$

$$x[n] = \begin{cases} 1, & |n| \leq N_1 \\ 0, & |n| > N_1 \end{cases} \xrightarrow{F} \frac{\sin \omega (N_1 + \frac{1}{2})}{\sin(\omega/2)}$$

由 $X(e^{j\omega}) \Rightarrow a_k$

$$\therefore Na_k = X(e^{j\omega}) \Big|_{\omega = k\omega_0}$$



$$\text{rect}\left(\frac{t}{2T_1}\right) \xrightarrow{F} \frac{2 \sin \omega T_1}{\omega}$$

镜像
记

$$\begin{cases} a_k = \frac{1}{N} \cdot \frac{\sin[k\omega_0(N_1 + \frac{1}{2})]}{\sin[k\omega_0/2]}, & k \neq 0, \pm N, \pm 2N. \\ a_k = \frac{2N_1 + 1}{N}, & k = 0, \pm N, \pm 2N. \end{cases}$$

④ sinc 函数.

首先, $\frac{\sin Wt}{\pi t} \xleftrightarrow{F} \text{rect}\left(\frac{\omega}{2W}\right)$

$$\Rightarrow \frac{\sin Wn}{\pi n}, 0 < W < \pi \xleftrightarrow{F} X(e^{j\omega}) = \begin{cases} 1, & 0 < \omega < W \\ 0, & W < |\omega| < \pi \end{cases}$$

⑤ $\delta[n]$

$$X(e^{j\omega}) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} \delta[n] e^{-j\omega n} = \delta[0] = 1$$

$$\therefore \delta[n] \xleftrightarrow{F} 1$$

离散时间周期信号的FT:

已知 FS: $x[n] = \sum_{k < n >} a_k e^{jk\omega_0 n}$

$X(e^{j\omega}) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} 2\pi a_k \delta(\omega - k\omega_0)$ $\omega_0 = \frac{2\pi}{N}$

① 常数序列 $x[n] = 1$.

FS: $a_k = \begin{cases} 1, & k = lN \\ 0, & \text{else} \end{cases}$

\therefore FT: $X(e^{j\omega}) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} 2\pi a_k \delta(\omega - \frac{2\pi}{N}k) = \sum_{l=-\infty}^{\infty} 2\pi \delta(\omega - 2\pi l)$

② 离散余弦函数

$\cos\omega_0 n \xleftrightarrow{F} \pi \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(\omega - \omega_0 - 2\pi k) + \pi \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(\omega + \omega_0 - 2\pi k)$

③ 离散冲激序列

$x[n] = \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta[n - kN]$

$a_k = \frac{1}{N} \sum_{n < n >} x[n] e^{jk\omega_0 n} = \frac{1}{N} \Rightarrow$ FT: $X(e^{j\omega}) = \frac{2\pi}{N} \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(\omega - \frac{2\pi}{N}k)$

DTFT性质

① 周期性 $X(e^{j(\omega+2\pi)}) = X(e^{j\omega})$ 2π

② 时移 $x[n - n_0] \xleftrightarrow{F} e^{-j\omega n_0} X(e^{j\omega})$

频移 $e^{j\omega_0 n} x[n] \xleftrightarrow{F} X(e^{j(\omega - \omega_0)})$

③ 共轭 $x^*[n] \xleftrightarrow{F} X^*(e^{-j\omega})$ 推论:

④ 差分. 累加.

$x[n] - x[n-1] \xleftrightarrow{F} (1 - e^{-j\omega}) X(e^{j\omega})$

$\sum_{m=-\infty}^n x[m] \xleftrightarrow{F} \frac{1}{1 - e^{-j\omega}} X(e^{j\omega}) + \pi X(e^{j0}) \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \delta(\omega - 2\pi k)$

$\downarrow \omega \neq 0$ $\downarrow \omega = 0$

① $x[n]$ 为实, 则 $X^*(e^{-j\omega}) = X(e^{j\omega})$
 $X(e^{j\omega})$ 的实部为偶, 虚部为奇.
 $X(e^{j\omega})$ 的幅度为偶, 相位为奇.

② (1) $x[n]$ 实偶, $X(e^{j\omega})$ 实偶.
 (2) $x[n]$ 实奇, $X(e^{j\omega})$ 纯虚奇.

③ $x[n]$ 的奇偶分解 $x[n] = \text{Ev}\{x[n]\} + \text{Od}\{x[n]\}$

$\text{Ev}\{x[n]\} \xleftrightarrow{F} \text{Re}\{X(e^{j\omega})\}$

$\text{Od}\{x[n]\} \xleftrightarrow{F} j \text{Im}\{X(e^{j\omega})\}$

例: $u[n] \xleftrightarrow{F} \frac{1}{1 - e^{-j\omega}} + \pi \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(\omega - 2\pi k)$

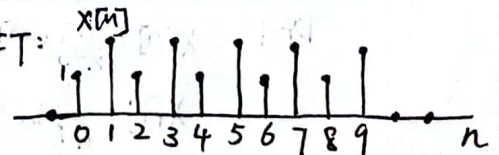
⑤ 时间反转 $x[-n] \xleftrightarrow{F} X(e^{-j\omega})$

⑥ 时域膨胀 $x_R[n] \xleftrightarrow{F} X(e^{jk\omega})$
 即 $x[\frac{n}{k}]$

⑦ 微分(频域) $-jn x[n] \xleftrightarrow{F} \frac{dX(e^{j\omega})}{d\omega}$

⑧ Parseval $\sum_{n=-\infty}^{+\infty} |x[n]|^2 = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} |X(e^{j\omega})|^2 d\omega$

例 5.9: 求 FT:



$x[n] = y_{(2)}[n] + 2y_{(2)}[n-1]$



$y_{(2)}[n] = y[\frac{n}{2}]$

$\therefore Y(e^{j\omega}) = e^{-j2\omega} \frac{\sin(5\omega/2)}{\sin(\omega/2)}$

$\therefore y_{(2)}[n] \xleftrightarrow{F} e^{-j4\omega} \frac{\sin(5\omega)}{\sin\omega}$

$2y_{(2)}[n-1] \xleftrightarrow{F} 2e^{-j5\omega} \frac{\sin(5\omega)}{\sin\omega}$

例 5.10 性质的综合应用 ☆

时域 周期 \longleftrightarrow 频域 离散
(冲激)

卷积 $y[n] = x[n] * h[n] \quad Y(e^{j\omega}) = X(e^{j\omega})H(e^{j\omega})$

☆ 当一个离散系统稳定时, 其冲激响应绝对可加 $\sum_{n=-\infty}^{+\infty} |h[n]| < \infty$

$(n+1)a^n u[n] \xleftrightarrow{F} \left(\frac{1}{1-ae^{-j\omega}}\right)^2$

$(-1)^n x[n] = e^{j\pi n} x[n] \xleftrightarrow{F} X(e^{j(\omega-\pi)})$

乘积 $y[n] = x_1[n] x_2[n] \xleftrightarrow{F} Y(e^{j\omega}) = \frac{1}{2\pi} X_1(e^{j\omega}) * X_2(e^{j\omega})$
 $Y(e^{j\omega}) = X_1(e^{j\omega}) * X_2 = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} X_1(e^{j\theta}) X_2(e^{j(\omega-\theta)}) d\theta$

5.7 由线性常系数差分方程表征的 LTI 系统分析

eg: $y[n] - ay[n-1] = x[n] \quad |a| < 1$

$H(e^{j\omega}) = \frac{1}{1-ae^{-j\omega}} \quad \therefore h[n] = a^n u[n]$

$y[n] - \frac{3}{4}y[n-1] + \frac{1}{8}y[n-2] = 2x[n]$

$H(e^{j\omega}) = \frac{2}{1-\frac{3}{4}e^{-j\omega} + \frac{1}{8}e^{-j2\omega}} = \frac{2}{(1-\frac{1}{2}e^{-j\omega})(1-\frac{1}{4}e^{-j\omega})}$
 $\neq \frac{4}{1-\frac{1}{2}e^{-j\omega}} - \frac{2}{1-\frac{1}{4}e^{-j\omega}}$

5.8 (DFT) FFT

$\therefore h[n] = 4\left(\frac{1}{2}\right)^n u[n] - 2\left(\frac{1}{4}\right)^n u[n]$

DFT 正变换 $X[k] = N a_k = \sum_{n=0}^{N-1} x[n] e^{-jk(2\pi/N)n} \quad k=0, 1, \dots, N-1$

DFT 逆变换 $x[n] = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} X[k] e^{jk(2\pi/N)n} \quad n=0, 1, \dots, N-1$

eg: 求 4 点离散时间信号 $x[n] = (1, 2, 4, 4)$ 的 DFT 和 iDFT.

DFT: $X[0] = \sum_{n=0}^3 x[n] e^{-jk(2\pi/N)n} \Big|_{k=0} = \sum_{n=0}^3 x[n] = 11$

$X[1] = \sum_{n=0}^3 x[n] e^{-j(2\pi/N)n} = -3 + 2j$

$X[2] = \sum_{n=0}^3 x[n] e^{-j2(2\pi/N)n} = -1$

$X[3] = \sum_{n=0}^3 x[n] e^{-j3(2\pi/4)n} = -3 - 2j$

iDFT: $\frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} X[k] e^{jk(2\pi/N)n} \Big|_{n=0} = \frac{1}{4} \sum_{k=0}^3 X[k] = \frac{1}{4} (11 - 3 + 2j - 1 - 3 - 2j) = 1$

连续性与周期性的关系

周期 \longleftrightarrow 离散.

第六章 信号与系统的时频域表征.

群延时: 与频率 ω 有关, 定义为相位导数的相反数.

$$\tau(\omega) = -\frac{d}{d\omega} \angle H(j\omega).$$

第七章 采样

$$\sum_{n=-\infty}^{\infty} x(n) e^{j\omega n} + \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(n) e^{j(\omega + 2\pi) n} = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(n) e^{j\omega n} (1 + e^{j2\pi n})$$

$$\sum_{n=-\infty}^{\infty} x(n) e^{j\omega n} \frac{1 + e^{j2\pi n}}{1 + e^{j2\pi n}} = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(n) e^{j\omega n} \frac{1}{1 + e^{j2\pi n}}$$

$$\frac{1}{1 + e^{j2\pi n}} = \frac{1}{2} \frac{1 + e^{-j2\pi n}}{1 + e^{j2\pi n}} = \frac{1}{2} \frac{1 + e^{-j2\pi n}}{1 + e^{j2\pi n}}$$



$$\frac{1}{1 + e^{j2\pi n}} = \frac{1}{2} \frac{1 + e^{-j2\pi n}}{1 + e^{j2\pi n}}$$

$$\frac{1}{1 + e^{j2\pi n}} = \frac{1}{2} \frac{1 + e^{-j2\pi n}}{1 + e^{j2\pi n}}$$

$$\frac{1}{1 + e^{j2\pi n}} = \frac{1}{2} \frac{1 + e^{-j2\pi n}}{1 + e^{j2\pi n}}$$

$$1 - j\omega \tau(\omega)$$

第八章 Laplace 变换

系统函数: $H(s), H(z)$

$$x(t) = e^{st} \rightarrow y(t) = H(s)e^{st}, \quad H(s) = \int_{-\infty}^{+\infty} h(\tau)e^{-s\tau} d\tau$$

推导: $y(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} h(\tau)x(t-\tau) d\tau = \int_{-\infty}^{+\infty} h(\tau)e^{s(t-\tau)} d\tau = e^{st} \int_{-\infty}^{+\infty} h(\tau)e^{-s\tau} d\tau$

$$x[n] = z^n \rightarrow y[n] = H(z)z^n, \quad H(z) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} h[k]z^{-k}$$

(双边) LT $X(s) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t)e^{-st} dt, \quad s = \sigma + j\omega$

$\rightarrow s = j\omega$ 时, $X(j\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t)e^{-j\omega t} dt \quad \mathcal{L}\{x(t)\} = F\{x(t)\}$

$\Rightarrow s = \sigma + j\omega$ 时, $X(\sigma + j\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t)e^{-(\sigma + j\omega)t} dt = \int_{-\infty}^{+\infty} [x(t)e^{-\sigma t}]e^{-j\omega t} dt$

$\mathcal{L}\{x(t)\} = F\{x(t)e^{-\sigma t}\}$

$$F[u(t)] = \frac{1}{j\omega} + \pi\delta(\omega)$$

$$\mathcal{L}[u(t)] = \frac{1}{s}$$

~~右边~~ 指数信号

$$e^{-at}u(t) \xleftrightarrow{\mathcal{L}} \frac{1}{s+a}, \quad \text{Re}\{s\} > -a$$

~~左边~~ 指数信号

$$-e^{-at}u(-t) \xleftrightarrow{\mathcal{L}} \frac{1}{s+a}, \quad \text{Re}\{s\} < -a$$

零极点图:

Laplace 变换的收敛域

- 1.
2. 有理 Laplace 变换的 ROC 不包含任何极点.
3. 如果 $x(t)$ 为有限时宽且绝对可积, 则 LT 的 ROC 为整个 s 平面.

eg: $x(t) = \begin{cases} e^{-at}, & 0 < t < T \\ 0, & \text{else} \end{cases}$

$$\therefore X(s) = \int_0^T e^{-at} e^{-st} dt = -\frac{1}{s+a} e^{-(s+a)t} \Big|_0^T = \frac{1}{s+a} (1 - e^{-(s+a)T})$$

ROC: 整个 s 平面. 对于极点 $s = -a$? $\lim_{s \rightarrow -a} X(s) = T$.

4. 左边信号
5. 右边信号
6. 双边信号.
- 7.
- 8.

△ Laplace 逆变换

$$\because X(\sigma+j\omega) = L[X(t)] = F[X(t)e^{-\sigma t}] \quad \therefore X(t)e^{-\sigma t} = F^{-1}[X(\sigma+j\omega)] = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X(\sigma+j\omega) e^{j\omega t} d\omega$$

$$\text{即 } X(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X(\sigma+j\omega) e^{(\sigma+j\omega)t} d\omega.$$

$$\because s = \sigma + j\omega, \quad ds = j d\omega$$

$$\therefore X(t) = \frac{1}{2\pi j} \int_{\sigma-j\infty}^{\sigma+j\infty} X(s) e^{st} dt$$

例: 求 $X(s) = \frac{1}{s+1} - \frac{1}{s+2}$ 的 Laplace 逆变换

- ① $\text{Re}\{s\} > -1$ 时, $[e^{-t} - e^{-2t}]u(t) \xleftrightarrow{L} \frac{1}{s+1} - \frac{1}{s+2}, \text{Re}\{s\} > -1.$
- ② $\text{Re}\{s\} < -2$ 时, $(-e^{-t} + e^{-2t})u(-t) \xleftrightarrow{L} \frac{1}{s+1} - \frac{1}{s+2}, \text{Re}\{s\} < -2.$
- ③ $-2 < \text{Re}\{s\} < -1$ 时, $e^{-t} + e^{-2t} - e^{-t}u(-t) - e^{-2t}u(t) \xleftrightarrow{L} \frac{1}{s+1} - \frac{1}{s+2}, -2 < \text{Re}\{s\} < -1$

ROC 不同, 逆变换不同.

△ 由零极点图对 FT 进行几何求值

△ Laplace 变换的性质.

1. 线性 ~~线性~~ $a x_1(t) + b x_2(t) \xleftrightarrow{L} a X_1(s) + b X_2(s)$. ROC 包括 $R_1 \cap R_2$.
例 8.13 信号的线性组合可能会扩展 ROC. (可能是空的, 也可能比较大)
2. 时域平移 $x(t) \xleftrightarrow{L} X(s)$ with $\text{ROC} = R$ (R 表示一个区域, 不是全平面)
 $x(t-t_0) \xleftrightarrow{L} e^{-s t_0} X(s)$ with $\text{ROC} = R$.
3. s 域平移 $x(t) \xleftrightarrow{L} X(s)$, with $\text{ROC} = R$.
 $e^{s_0 t} x(t) \xleftrightarrow{L} X(s-s_0)$ with $\text{ROC} = R + \text{Re}\{s_0\}$.
4. 时频缩放 $x(at) \xleftrightarrow{L} \frac{1}{|a|} X(\frac{s}{a})$ with $\text{ROC } R_1 = aR$. 平移 $\text{Re}\{s\}$.
若 $a > 1$, 收敛域就要进行倒置再加一个尺度变换. $a > 1$ 放大.
 $0 < a < 1$ 压缩.
5. 时间反转 $x(-t) \xleftrightarrow{L} X(-s)$ $\text{ROC} = -R$
5. 共轭 $x^*(t) \xleftrightarrow{L} X^*(s^*)$ with $\text{ROC} = R$
 $x(t)$ 为实数 $X^*(s^*) = X(s)$
6. 卷积 $x_1(t) * x_2(t) \xleftrightarrow{L} X_1(s) X_2(s)$ with ROC containing $R_1 \cap R_2$
7. 时域微分 $\frac{d x(t)}{dt} \xleftrightarrow{L} s X(s)$ with ROC containing R .
8. s 域微分 $-t x(t) \xleftrightarrow{L} \frac{d X(s)}{ds}$ with $\text{ROC} = R$.
9. 时域积分 $\int_{-\infty}^t x(\tau) d\tau \xleftrightarrow{L} \frac{1}{s} X(s)$ ROC 包括 $R \cap \{\text{Re}\{s\} > 0\}$.
($\hookrightarrow = u(t) * x(t)$)

10. 初值和终值定理 (条件) $t < 0, x(t) = 0$ 且在原点处无冲激或高阶奇异函数.

且当 $t \rightarrow \infty$ 时, $x(t)$ 极限存在 $\lim_{t \rightarrow 0^+} x(t) = \lim_{s \rightarrow \infty} s X(s)$ $\lim_{t \rightarrow \infty} x(t) = \lim_{s \rightarrow 0} s X(s)$

$$e^{-at}u(t) \xleftrightarrow{L} \frac{1}{s+a} \quad \text{Re}\{s\} > -a$$

$$te^{-at}u(t) \xleftrightarrow{L} -\frac{d}{ds} \left(\frac{1}{s+a} \right) = \frac{1}{(s+a)^2} \quad \text{Re}\{s\} > -a$$

反复利用: $\frac{t^2}{2} e^{-at}u(t) \xleftrightarrow{L} \frac{1}{(s+a)^3} \quad \text{Re}\{s\} > -a$

$$\boxed{\frac{t^{n-1}}{(n-1)!} e^{-at}u(t) \xleftrightarrow{L} \frac{1}{(s+a)^n} \quad \text{Re}\{s\} > -a.}$$

△ LTI 系统的因果性

因果 LTI 系统 \Rightarrow $H(s)$ 的 ROC 在右半平面

\Leftarrow \Downarrow

$H(s)$ ROC 在右半平面 只能推出 冲激响应为右边信号。

if LTI $H(s)$ 的有理 那么 因果性 \Leftrightarrow ROC 在最右侧极点的右半平面。

△ 反因果性

△ LTI 系统稳定性: 要求冲激响应 $h(t)$ 绝对可积。此时 $h(t)$ 的 FT 收敛。

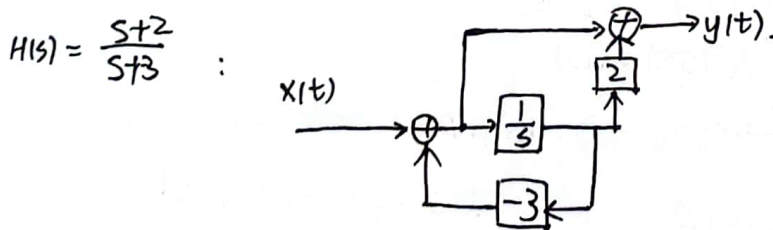
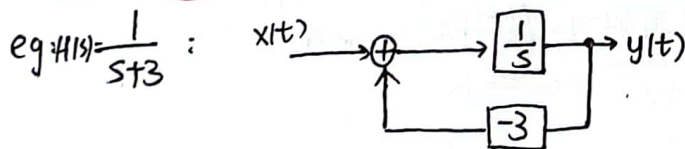
★ 当且仅当 $H(s)$ 的 ROC 包括 $j\omega$ 轴时, LTI 系统稳定。

如果因果 LTI 系统的系统函数 $H(s)$ 是有理的, 当且仅当 $H(s)$ 的所有极点在 s 平面的左半平面时, 该系统稳定。

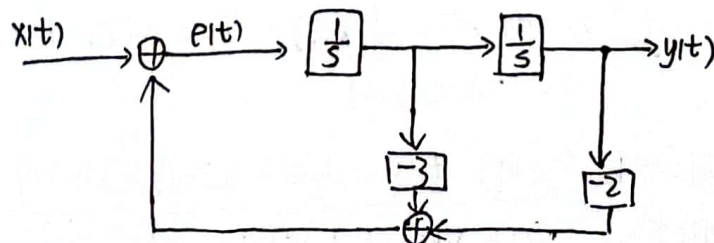
△ 线性常系数微分方程表征的 LTI 系统。

例 8.26 8.27 ★

△ 有理系统函数描述的因果 LTI 系统的框图表示。

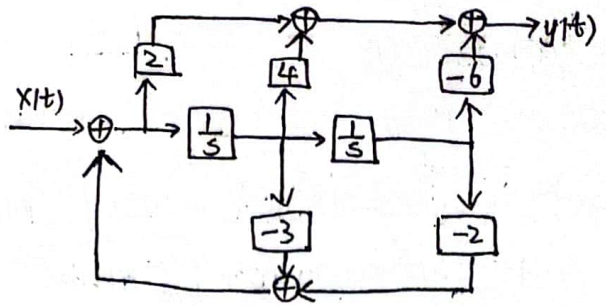


$$H(s) = \frac{1}{(s+1)(s+2)} = \frac{1}{s^2+3s+2}$$



$$H(s) = \frac{2s^2 + 4s - 6}{s^2 + 3s + 2}$$

直接型式:



$$e^{-t}u(t) \xleftrightarrow{L} \frac{1}{s+1}$$

时移性质

$$e^{-(t+1)}u(t+1) \xleftrightarrow{L} \frac{e^{-s}}{s+1}$$

第九章 Z变换

$$X(z) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x[n] z^{-n}$$