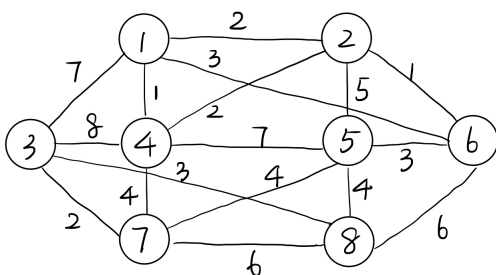


1 最小支撑树的实现

【实验题目】给出求最小支撑树的程序实现，并以书上图 11-39 (a) 为例验证。



	1	2	3	4	5	6	7	8
1	∞	2	7	1	∞	3	∞	∞
2	2	∞	∞	2	5	1	∞	∞
3	7	∞	∞	8	∞	∞	2	3
4	1	2	8	∞	7	∞	4	∞
5	∞	5	∞	7	∞	3	4	4
6	3	1	∞	∞	3	∞	∞	6
7	∞	∞	2	4	4	∞	∞	6
8	∞	∞	3	∞	4	6	6	∞

【实验代码】 函数部分

```

1 function Prim(A)%输入要求的矩阵A
2 [m,m]=size(A); %m为A的行数和列数，也就是生成树的点的数量
3 B=A;%修改B不修改A，从B中取出代价最小的边
4 C=ones(m,m);
5 INF=99;%用99表示正无穷大
6 C=INF*C;%将代价最小的边放入C中
7 Min=INF; Min_i=1; Min_j=1;
8 D=zeros(1,m);%找到代价最小的边后，对应的点做标记
9 D(1,1)=1;
10 for k=1:m-1%共有m-1条边
11     Min=INF;%每一轮寻找都作初始化
12     for i=1:m
13         if (D(1,i)==1)
14             for j=1:m
15                 if (B(i,j)<Min)
16                     Min=B(i,j); Min_i=i; Min_j=j;%找出代价最小的边
17             end
18         end
19     end
20 end
21 for t=1:m
22     if (D(1,t)==1)
23         B(t,Min_j)=INF; B(Min_j,t)=INF;%取出该点，将已经生成树之间的节点之间的
24         权设为无穷大
25     end
26 end
27 C(Min_i,Min_j)=Min; C(Min_j,Min_i)=Min;%将代价最小边放入C中
28 D(1,Min_j)=1;%将对应的点做标记

```

```

29 end
30 disp(C)
31 end

```

输入部分

```

1 >>A=[99,2,7,1,99,3,99,99;2,99,99,2,5,1,99,99;7,99,99,8,99,99,2,3;1,2,8,99,7,99,4,99];
2 >>Prim(A)

```

【运行结果】

1	99	2	99	1	99	99	99	99
2	2	99	99	99	99	1	99	99
3	99	99	99	99	99	99	2	3
4	1	99	99	99	99	99	4	99
5	99	99	99	99	99	3	99	99
6	99	1	99	99	3	99	99	99
7	99	99	2	4	99	99	99	99
8	99	99	3	99	99	99	99	99

【实验总结】

本实验利用了 Prim 算法，用矩阵 C 作为存放代价最小的边和对应点，同时在取出对应的边后将原矩阵 B 中已被取出点的路径改为无穷大。具体的思想已经在注释中体现。经过验证，输出的矩阵确实为最小生成树。

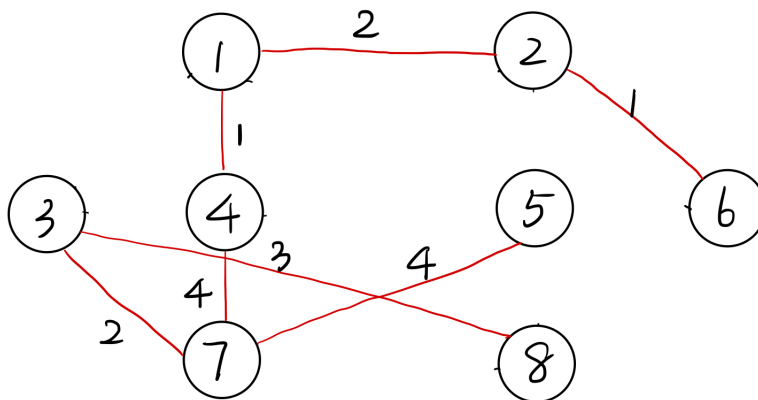
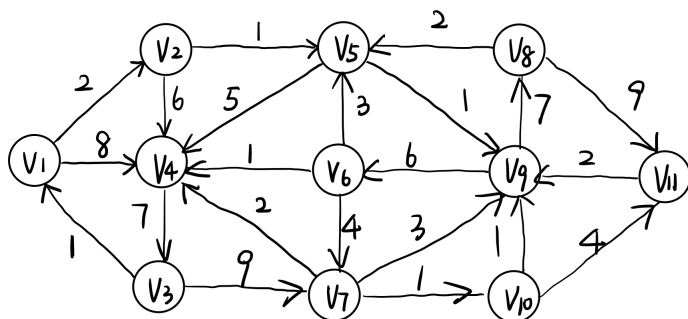


Figure 1: 实验结果

2 最短路问题

【实验题目】给出最短路算法的程序实现（不局限于书上介绍的 Dijkstra 方法），并求出书上图 11-41 中从 v_1 到 v_{11} 的最短路。



	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
1		2		8							
2				6	1						
3	1						9				
4			7								
5				5					1		
6				1	3		4				
7				2					3	1	
8					2						9
9						6		7			
10									1		4
11									2		

【实验代码】

函数部分

```

1 function DIJ(A)
2 [m,m]=size(A);
3 INF=999;%设999为无穷大
4 P=zeros(m,m);%P(v,w) 若为1, 则w是v1到v当前求得最短路径上的顶点之一。
5 %设空路径
6 F=zeros(1,m); %F矩阵表示v1->v的最短路径是否已经找到
7 D=zeros(1,m); %D矩阵表示v1->v的路径长短
8 %下面进行初始化操作
9 for v=1:m
10     F(1,v)=0;%v1到所有的v的最短路径都还没有找到
11     D(1,v)=A(1,v);%v1到所有v的最短路径都保持初始状态
12     if(D(1,v)<INF)
13         P(v,1) = 1;%只要v和v1之间有直接路径, 则v1必定在路径上
14         P(v,v) = 1;%只要v和v1之间有直接路径, 则v必定在路径上
15     end
16 end
17 %下面开始主循环, 每次求得v1到某个定点v的最短路径, 并将v加到S集合
18 for i=1:m
19     min=INF;%先设最小值为无穷大
20     for w=1:m
21         if(F(1,w)==0)%如果v1到w的路径还没有被找到
22             if(D(1,w)<min)
23                 v=w;
24                 min=D(1,w);
25             end
26         end
27     end

```

```

28     F(1,v)= 1;%1到v的最短路径暂时被找到了
29     for w=1:m
30         if (F(1,w)==0 && (min+A(v,w)<D(1,w)))
31             D(1,w)=min+A(v,w);%比较1->w的路径和1->v->w的路径长短，更新长度数据
32             for j=1:m
33                 P(w,j) = P(v,j);
34                 P(w,w)=1;%更新节点数据
35             end
36         end
37     end
38 end
39 disp(P)
40 end

```

输入部分

```

1 >> A=ones(11,11);
2 >> A=999*A;
3 >> A(1,2)=2;A(1,4)=8;
4 >> A(2,4)=6;A(2,5)=1;
5 >> A(3,1)=1;A(3,7)=9;
6 >> A(4,3)=7;
7 >> A(5,4)=5;A(5,9)=1;
8 >> A(6,4)=1;A(6,5)=3;A(6,7)=4;
9 >> A(7,4)=2;A(7,9)=3;A(7,10)=1;
10 >> A(8,5)=2;A(8,11)=9;
11 >> A(9,6)=6;A(9,8)=7;
12 >> A(10,9)=1;A(10,11)=4;A(11,9)=2;
13 >> DIJ(A)

```

【运行结果】

1	1	0	1	1	0	0	0	0	0	0	0
2	1	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0
3	1	0	1	1	0	0	0	0	0	0	0
4	1	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0
5	1	1	0	0	1	0	0	0	0	0	0
6	1	1	0	0	1	1	0	0	1	0	0
7	1	1	0	0	1	1	1	0	1	0	0
8	1	1	0	0	1	0	0	1	1	0	0
9	1	1	0	0	1	0	0	0	1	0	0
10	1	1	0	0	1	1	1	0	1	1	0
11	1	1	0	0	1	1	1	0	1	1	1

【实验总结】

由运行结果可知, v_1 到 v_{11} 的最短路径是 $v_1 \rightarrow v_2 \rightarrow v_5 \rightarrow v_9 \rightarrow v_6 \rightarrow v_7 \rightarrow v_{10} \rightarrow v_{11}$ 。本实验的具体思想已经体现在注释中。其中关键的矩阵为 P、F、D, P (v, w) 用于标记 v_1 到 v 当前求得的最短路径上包含了点 w , F ($1, v$) 用于标记 v_1 到 v 的最短路径是否已经找到, 而 D ($1, v$) 用于标记 v_1 到 v 的最短路径。接下来通过循环、比较依次求出到各条路的最短路径。

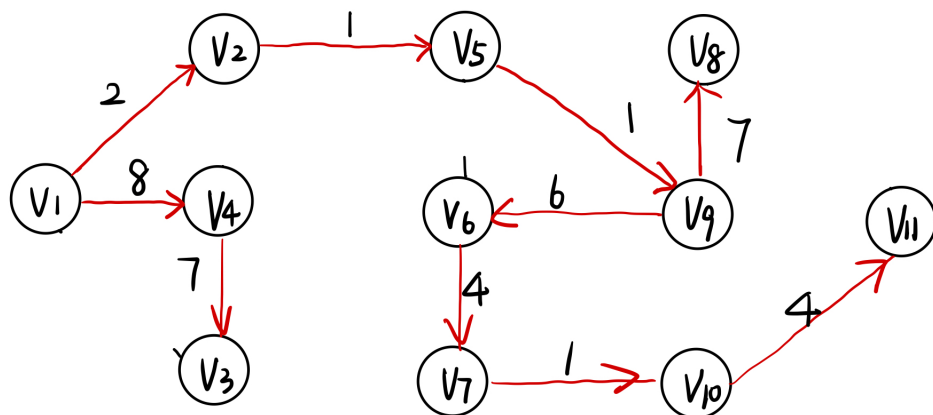


Figure 2: 实验结果