

第二周作业答案

罗曾宇

题目 1. 证明

$$\nabla \cdot (\nabla \times \mathbf{f}) = 0.$$

解答.

$$\nabla \cdot (\nabla \times \mathbf{f}) = \partial_i \epsilon_{jki} \partial_j f_k = \epsilon_{ijk} \frac{\partial^2 f_k}{\partial x_i \partial x_j} = -\epsilon_{jik} \frac{\partial^2 f_k}{\partial x_j \partial x_i} = -\partial_j \epsilon_{ikj} \partial_i f_k = -\nabla \cdot (\nabla \times \mathbf{f}),$$

所以

$$\nabla \cdot (\nabla \times \mathbf{f}) = 0.$$



图 1: 齿轮球

类似的，对于 $\nabla \times (\nabla f) = 0$ 的证明，即梯度的旋度等于零，可以用下图十分形象化的表示：



图 2: 彭罗斯阶梯

题目 2. 附在郭书第三题的解答中.

题目 3. 随时间均匀变化磁场产生的感生电场与静电场有区别吗? 在笛卡尔坐标系中, 判断以下电场是否为静电场:

$$(1) \mathbf{E} = 3xz\mathbf{e}_x + 2xy\mathbf{e}_y + yz\mathbf{e}_z,$$

$$(2) \mathbf{E} = z^2\mathbf{e}_x + x^2\mathbf{e}_y + y^2\mathbf{e}_z.$$

解答. 静电场是有源无旋的, 而感生电场是无源有旋的.

(1)

$$\nabla \times \mathbf{E} = \begin{vmatrix} \mathbf{e}_x & \mathbf{e}_y & \mathbf{e}_z \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ 3xz & 2xy & yz \end{vmatrix} = z\mathbf{e}_x + 3x\mathbf{e}_y + 2y\mathbf{e}_z.$$

非静电场.

(2)

$$\nabla \times \mathbf{E} = \begin{vmatrix} \mathbf{e}_x & \mathbf{e}_y & \mathbf{e}_z \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ z^2 & x^2 & y^2 \end{vmatrix} = 2y\mathbf{e}_x + 2z\mathbf{e}_y + 2x\mathbf{e}_z.$$

非静电场.

题目 4. 设 $r = \sqrt{(x-x')^2 + (y-y')^2 + (z-z')^2}$ 为源点 \mathbf{x}' 到场点 \mathbf{x} 的距离, \mathbf{r} 的方向规定为从源点指向场点.

(1) 证明下列结果, 并体会对源变数求微商 (∇') 和对场变数 (∇) 求微商的关系.

$$\nabla r = -\nabla' r = \frac{\mathbf{r}}{r},$$

$$\nabla \frac{1}{r} = -\nabla' \frac{1}{r} = -\frac{\mathbf{r}}{r^3},$$

$$\nabla \times \frac{\mathbf{r}}{r^3} = 0,$$

$$\nabla \cdot \frac{\mathbf{r}}{r^3} = -\nabla' \cdot \frac{\mathbf{r}}{r^3} = 0. (r \neq 0)$$

(2) 求 $\nabla \cdot \mathbf{r}, \nabla \times \mathbf{r}, (\mathbf{a} \cdot \nabla)\mathbf{r}, \nabla(\mathbf{a} \cdot \mathbf{r}), \nabla \cdot [\mathbf{E}_0 \sin(\mathbf{k} \cdot \mathbf{r})]$ 及 $\nabla \times [\mathbf{E}_0 \sin(\mathbf{k} \cdot \mathbf{r})]$, 其中 $\mathbf{a}, \mathbf{k}, \mathbf{E}_0$ 均为常矢量.

解答.

$$\mathbf{r} = (x - x')\mathbf{e}_1 + (y - y')\mathbf{e}_2 + (z - z')\mathbf{e}_3$$

(1).1

$$\nabla r = \partial_i r \mathbf{e}_i = \frac{1}{2} \frac{2(x - x')}{\sqrt{(x - x')^2 + (y - y')^2 + (z - z')^2}} \mathbf{e}_i = \frac{\mathbf{r}}{r},$$

$$\nabla' r = \partial'_i r \mathbf{e}_i = -\frac{1}{2} \frac{2(x - x')}{\sqrt{(x - x')^2 + (y - y')^2 + (z - z')^2}} \mathbf{e}_i = -\frac{\mathbf{r}}{r},$$

所以

$$\nabla r = -\nabla' r = \frac{\mathbf{r}}{r}.$$

(1).2

$$\nabla \frac{1}{r} = \frac{d(\frac{1}{r})}{dr} \nabla r = -\frac{\mathbf{r}}{r^3},$$

$$-\nabla' \frac{1}{r} = -\frac{d(\frac{1}{r})}{dr} \nabla' r = -\frac{\mathbf{r}}{r^3},$$

所以

$$\nabla \frac{1}{r} = -\nabla' \frac{1}{r} = -\frac{\mathbf{r}}{r^3}.$$

(1).3

$$\nabla \times \frac{\mathbf{r}}{r^3} = (\nabla \frac{1}{r^3}) \times \mathbf{r} + \frac{1}{r^3} \nabla \times \mathbf{r} = \left(\frac{-3\mathbf{r}}{r^5}\right) \times \mathbf{r} + \frac{1}{r^3} \epsilon_{ijk} \partial_i r_j \mathbf{e}_k \stackrel{i \neq j}{=} 0$$

(1).4

$$\nabla \cdot \frac{\mathbf{r}}{r^3} = (\nabla \frac{1}{r^3}) \cdot \mathbf{r} + \frac{1}{r^3} \nabla \cdot \mathbf{r} = \left(\frac{-3\mathbf{r}}{r^5}\right) \cdot \mathbf{r} + \frac{1}{r^3} \partial_i r_i = \frac{-3}{r^3} + \frac{3}{r^3} = 0$$

$$-\nabla' \cdot \frac{\mathbf{r}}{r^3} = -(\nabla' \frac{1}{r^3}) \cdot \mathbf{r} - \frac{1}{r^3} \nabla' \cdot \mathbf{r} = (\frac{-3\mathbf{r}}{r^5}) \cdot \mathbf{r} - \frac{1}{r^3} \partial'_i r_i = \frac{-3}{r^3} + \frac{3}{r^3} = 0$$

注：在 $r = 0$ 处，取以 $r = 0$ 为中心，半径 $r \rightarrow 0$ 的小球面，由高斯定理，有

$$\int_V \nabla' \cdot \frac{\mathbf{r}}{r^3} dV = \oint_S \frac{\mathbf{r}}{r^3} \cdot d\mathbf{S} = \oint_S \frac{\mathbf{r}}{r^3} \cdot (r^2 \sin\theta d\theta d\varphi \mathbf{e}_r) = 4\pi = 4\pi \int_V \delta(\mathbf{x} - \mathbf{x}') dV,$$

因此

$$\nabla' \cdot \frac{\mathbf{r}}{r^3} = 4\pi\delta(\mathbf{x} - \mathbf{x}') = 4\pi\delta(\mathbf{r})(r = 0).$$

[感谢王俊淞同学提供的思路]

另解：这里为避免麻烦，认为 $r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$ ，即将源点设为原点，源点不在原点的情况下，平移即可。

对

$$\nabla^2 \frac{1}{r} = -4\pi\delta(\mathbf{r})$$

两边同时做傅里叶变换，等式右边，

$$-4\pi \iiint_V \delta(\mathbf{r}) e^{-ik \cdot \mathbf{r}} dx dy dz = -4\pi \iiint_V \delta(\mathbf{r}) e^0 dx dy dz = -4\pi,$$

等式左边，在对拉普拉斯算子做傅里叶变换时，

$$\iiint_V \nabla^2 f e^{-ik \cdot \mathbf{r}} dx dy dz = \iint [\int \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} e^{-ik_x x} dx] e^{-ik_y y - ik_z z} dy dz + \dots,$$

其中，

$$\int \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} e^{-ik_x x} dx = \int e^{-ik_x x} d\left(\frac{\partial f}{\partial x}\right) = e^{-ik_x x} \frac{\partial f}{\partial x} \Big|_{\text{边界}} - (-ik_x) \int \frac{\partial f}{\partial x} e^{-ik_x x} dx,$$

因为傅里叶变换的要求， f 在边界上收敛到零，所以 $\frac{\partial f}{\partial x} \Big|_{\text{边界}} = 0$ ，即

$$\int \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} e^{-ik_x x} dx = ik_x \int \frac{\partial f}{\partial x} e^{-ik_x x} dx,$$

容易推得，

$$\int \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} e^{-ik_x x} dx = (ik_x)^2 \int f e^{-ik_x x} dx,$$

也就是说, 做傅里叶变换时, 可以把哈密顿算子替换成 $i\mathbf{k}$, 这是一个非常重要的结论, 在后面的学习中也会经常用到这个技巧. y, z 方向也是类似的, 最终

$$\iiint_V \nabla^2 f e^{-i\mathbf{k}\cdot\mathbf{r}} dx dy dz = (i\mathbf{k})^2 \iiint_V f e^{-i\mathbf{k}\cdot\mathbf{r}} dx dy dz,$$

对于这道题, $f = \frac{1}{r}$, 尽管它在边界收敛到零, 但是并不是绝对可积的 (可以对它做全空间积分验证, 此处不做赘述), 所以不能直接对它做傅里叶变换. 不过, 我们可以“曲线救国”, 因为 $\frac{1}{r}$ 不绝对可积, 说明它衰减的比较慢, 我们不妨给它乘上一个因子 e^{-ar} , 让它加快衰减, 从而使得整体绝对可积, 再对 $\frac{e^{-ar}}{r}$ 做傅里叶变换, 将结果中的 a 取为零, 就可得到 $\frac{1}{r}$ 的傅里叶变换.

在球坐标下,

$$\begin{aligned} \iiint_V \frac{e^{-ar}}{r} e^{-i\mathbf{k}\cdot\mathbf{r}} r^2 \sin\theta dr d\theta d\varphi &= \iiint_V e^{-ar-ikr\cos\theta} r \sin\theta dr d\theta d\varphi \\ &= -2\pi \int_0^\infty e^{-ar} \int_0^\pi e^{-ikr\cos\theta} d(r\cos\theta) dr \\ &= \frac{4\pi}{k} \int_0^\infty e^{-ar} \sin kr dr \\ &= \frac{4\pi}{k} \operatorname{Im} \left(\int_0^\infty e^{-ar} e^{ikr} dr \right) \\ &= \frac{4\pi}{a^2 + k^2}, \end{aligned}$$

令 $a = 0$, 可以得到

$$\iiint_V \frac{1}{r} e^{-i\mathbf{k}\cdot\mathbf{r}} r^2 \sin\theta dr d\theta d\varphi = \frac{4\pi}{k^2},$$

所以等式左边为

$$(i\mathbf{k})^2 \times \frac{4\pi}{k^2} = -4\pi = \text{等式右边}.$$

(2)

$$\nabla \cdot \mathbf{r} = \partial_i r_i = 3,$$

$$\nabla \times \mathbf{r} = \epsilon_{ijk} \partial_i r_j \mathbf{e}_k \stackrel{i \neq j}{=} 0,$$

$$(\mathbf{a} \cdot \nabla) \mathbf{r} = a_i \partial_i \mathbf{r} = a_i \mathbf{e}_i = \mathbf{a},$$

$$\nabla(\mathbf{a} \cdot \mathbf{r}) = \nabla(a_i r_i) = a_i \mathbf{e}_i = \mathbf{a},$$

$$\begin{aligned} \nabla \cdot [\mathbf{E}_0 \sin(\mathbf{k} \cdot \mathbf{r})] &= \nabla \cdot \mathbf{E}_0 \sin(\mathbf{k} \cdot \mathbf{r}) + \nabla \sin(\mathbf{k} \cdot \mathbf{r}) \cdot \mathbf{E}_0 \\ &= 0 + \frac{d \sin(\mathbf{k} \cdot \mathbf{r})}{d(\mathbf{k} \cdot \mathbf{r})} \nabla(\mathbf{k} \cdot \mathbf{r}) \cdot \mathbf{E}_0 = \mathbf{k} \cdot \mathbf{E}_0 \cos(\mathbf{k} \cdot \mathbf{r}), \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \nabla \times [\mathbf{E}_0 \sin(\mathbf{k} \cdot \mathbf{r})] &= \nabla \times \mathbf{E}_0 \sin(\mathbf{k} \cdot \mathbf{r}) + \nabla \sin(\mathbf{k} \cdot \mathbf{r}) \times \mathbf{E}_0 \\ &= 0 + \frac{d \sin(\mathbf{k} \cdot \mathbf{r})}{d(\mathbf{k} \cdot \mathbf{r})} \nabla(\mathbf{k} \cdot \mathbf{r}) \times \mathbf{E}_0 = \mathbf{k} \times \mathbf{E}_0 \cos(\mathbf{k} \cdot \mathbf{r}). \end{aligned}$$

题目 5. 已知一个电荷守恒系统的偶极矩定义为

$$\mathbf{p}(t) = \int_V \rho(\mathbf{x}', t) \mathbf{x}' dV',$$

利用电荷守恒定律 $\nabla' \cdot \mathbf{J} + \frac{\partial \rho}{\partial t} = 0$ 证明 \mathbf{p} 的变化率为

$$\frac{d\mathbf{p}}{dt} = \int_V \mathbf{J}(\mathbf{x}', t) dV'.$$

解答. $\nabla' \cdot \mathbf{J} + \frac{\partial \rho}{\partial t} = 0$ $\nabla' \cdot \mathbf{J} + \frac{\partial \rho}{\partial t} = 0$ 将电荷守恒定律式代入偶极矩定义中

$$\frac{d\mathbf{p}}{dt} = \int_V \frac{\partial \rho(\mathbf{x}', t)}{\partial t} \mathbf{x}' dV' = - \int_V \nabla' \cdot \mathbf{J} \mathbf{x}' dV',$$

下面证明

$$\nabla \cdot (\mathbf{A}\mathbf{B}) = (\nabla \cdot \mathbf{A})\mathbf{B} + (\mathbf{A} \cdot \nabla)\mathbf{B},$$

$$\nabla \cdot (\mathbf{A}\mathbf{B}) = \partial_i (A_i B_j) \mathbf{e}_j = \partial_i A_i B_j \mathbf{e}_j + A_i \partial_i B_j \mathbf{e}_j = (\nabla \cdot \mathbf{A})\mathbf{B} + (\mathbf{A} \cdot \nabla)\mathbf{B}.$$

所以

$$\begin{aligned} \frac{d\mathbf{p}}{dt} &= - \int_V (\nabla' \cdot (\mathbf{J}\mathbf{x}') - (\mathbf{J} \cdot \nabla') \mathbf{x}') dV' \\ &= - \int_V \nabla' \cdot (\mathbf{J}\mathbf{x}') dV' + \int_V (\mathbf{J} \cdot \nabla') \mathbf{x}' dV' \\ &= - \oint_S d\mathbf{S} \cdot (\mathbf{J}\mathbf{x}') + \int_V \mathbf{J} dV', \end{aligned}$$

注: $(\mathbf{J} \cdot \nabla') \mathbf{x}' = J_i \partial'_i x'_j \mathbf{e}_j = J_i \delta_{ij} \mathbf{e}_j = J_j \mathbf{e}_j = \mathbf{J}$.

总可以将积分区域取的可以完全包裹电荷分布区域 V , 所以积分区域的界面 S 上有 $\mathbf{J} = \mathbf{0}$, 即

$$\frac{d\mathbf{p}}{dt} = \int_V \mathbf{J}(\mathbf{x}', t) dV'.$$

题目 6. 若 \mathbf{m} 是常矢量, 证明除 $\mathbf{R} = \mathbf{0}$ 点以外, 矢量 $\mathbf{A} = \frac{\mathbf{m} \times \mathbf{R}}{R^3}$ 的旋度等于标量 $\varphi = \frac{\mathbf{m} \cdot \mathbf{R}}{R^3}$ 的梯度的负值, 即

$$\nabla \times \mathbf{A} = -\nabla \varphi, (\mathbf{R} \neq \mathbf{0})$$

其中 R 为坐标原点到场点的距离, 方向由原点指向场点.

解答. 首先证明

$$\nabla \times (\mathbf{A} \times \mathbf{B}) = -(\nabla \cdot \mathbf{A})\mathbf{B} - (\mathbf{A} \cdot \nabla)\mathbf{B} + (\mathbf{B} \cdot \nabla)\mathbf{A} + (\nabla \cdot \mathbf{B})\mathbf{A},$$

$$\begin{aligned} \nabla \times (\mathbf{A} \times \mathbf{B}) &= \epsilon_{ijk} \partial_i (\mathbf{A} \times \mathbf{B})_j \mathbf{e}_k = \epsilon_{ijk} \epsilon_{abj} \partial_i (A_a B_b) \mathbf{e}_k = -\epsilon_{jik} \epsilon_{jab} (\partial_i A_a B_b + \\ &A_a \partial_i B_b) \mathbf{e}_k = -(\delta_{ia} \delta_{kb} - \delta_{ib} \delta_{ka}) (\partial_i A_a B_b + A_a \partial_i B_b) \mathbf{e}_k = (-\partial_a A_a B_k - A_i \partial_i B_k + \\ &\partial_b A_k B_b + A_k \partial_b B_b) \mathbf{e}_k = -(\nabla \cdot \mathbf{A})\mathbf{B} - (\mathbf{A} \cdot \nabla)\mathbf{B} + (\mathbf{B} \cdot \nabla)\mathbf{A} + (\nabla \cdot \mathbf{B})\mathbf{A}. \end{aligned}$$

所以

$$\begin{aligned} \nabla \times \mathbf{A} &= \nabla \times \left(\frac{\mathbf{m} \times \mathbf{R}}{R^3} \right) = -(\nabla \cdot \mathbf{m}) \frac{\mathbf{R}}{R^3} - (\mathbf{m} \cdot \nabla) \frac{\mathbf{R}}{R^3} + \left(\frac{\mathbf{R}}{R^3} \cdot \nabla \right) \mathbf{m} + \left(\nabla \cdot \frac{\mathbf{R}}{R^3} \right) \mathbf{m} \\ &\stackrel{\mathbf{m} \text{ 为常矢量, } \mathbf{R} \neq \mathbf{0}}{=} -(\mathbf{m} \cdot \nabla) \frac{\mathbf{R}}{R^3}, \end{aligned}$$

且

$$\begin{aligned} -\nabla \varphi &= -\nabla \left(\frac{\mathbf{m} \cdot \mathbf{R}}{R^3} \right) = -\frac{\mathbf{R}}{R^3} \times (\nabla \times \mathbf{m}) - \left(\frac{\mathbf{R}}{R^3} \cdot \nabla \right) \mathbf{m} - \mathbf{m} \times \left(\nabla \times \frac{\mathbf{R}}{R^3} \right) - (\mathbf{m} \cdot \nabla) \frac{\mathbf{R}}{R^3} \\ &\stackrel{\mathbf{m} \text{ 为常矢量, } \mathbf{R} \neq \mathbf{0}}{=} -(\mathbf{m} \cdot \nabla) \frac{\mathbf{R}}{R^3}, \end{aligned}$$

所以

$$\nabla \times \mathbf{A} = -\nabla\varphi. (\mathbf{R} \neq \mathbf{0})$$